PATENT COOPERATION TREATY REATY REA

(2)ZITAI)

PCT

NOTIFICATION CONCERNING ASHIDA & SUBMISSION OR TRANSMITTIAL OF PRIORITY DOCUMENT

(PCT Administrative Instructions, Section 411)

WASHIDA, Kimihito
5th Floor, Shintoshicenter Bldg.
24-1, Tsurumaki 1-chome
Tama-shi, Tokyo 206-0034
JAPON

Date of mailing (day/month/year)
16 March 2001 (16.03.01)

Applicant's or agent's file reference

2F00210-PCT
International application No.

PCT/JP01/00062

International publication date (day/month/year)

Not yet published

IMPORTANT NOTIFICATION

International filing date (day/month/year) 10 January 2001 (10.01.01)

Priority date (day/month/year)
11 January 2000 (11.01.00)

Applicant

MATSUSHITA ELECTRIC INDUSTRIAL CO., LTD. et al

- The applicant is hereby notified of the date of receipt (except where the letters "NR" appear in the right-hand column) by the
 International Bureau of the priority document(s) relating to the earlier application(s) indicated below. Unless otherwise
 indicated by an asterisk appearing next to a date of receipt, or by the letters "NR", in the right-hand column, the priority
 document concerned was submitted or transmitted to the International Bureau in compliance with Rule 17.1(a) or (b).
- 2. This updates and replaces any previously issued notification concerning submission or transmittal of priority documents.
- 3. An asterisk(*) appearing next to a date of receipt, in the right-hand column, denotes a priority document submitted or transmitted to the International Bureau but not in compliance with Rule 17.1(a) or (b). In such a case, the attention of the applicant is directed to Rule 17.1(c) which provides that no designated Office may disregard the priority claim concerned before giving the applicant an opportunity, upon entry into the national phase, to furnish the priority document within a time limit which is reasonable under the circumstances.
- 4. The letters "NR" appearing in the right-hand column denote a priority document which was not received by the International Bureau or which the applicant did not request the receiving Office to prepare and transmit to the International Bureau, as provided by Rule 17.1(a) or (b), respectively. In such a case, the attention of the applicant is directed to Rule 17.1(c) which provides that no designated Office may disregard the priority claim concerned before giving the applicant an opportunity, upon entry into the national phase, to furnish the priority document within a time limit which is reasonable under the circumstances.

Priority date

Priority application No.

Country or regional Office or PCT receiving Office

Date of receipt of priority document

11 Janu 2000 (11.01.00)

2000/2874

JP

02 Marc 2001 (02.03.01)

The International Bureau of WIPO 34, chemin des Colombettes 1211 Geneva 20, Switzerland

Authorized officer

Tessadel PAMPLIEGA TOP

Facsimile No. (41-22) 740.14.35

Telephone No. (41-22) 338.83.38



PTO/PCT Rec'd 06 SEP 2001 PCT

NOTICE INFORMING THE APPLICANT OF THE COMMUNICATION OF THE INTERNATIONAL APPLICATION TO THE DESIGNATED OFFICES

(PCT Rule 47.1(c), first sentence)

From the INTERNATIONAL BUREAU

To: WASHIDA, Kimihito 5th Floor, Shintoshicenter Bldg. 24-1, Tsurumaki 1-chome Tama-shi, Tokyo 206-0034: **JAPON** JUL 3 O. 2001

Date of mailing (day/month/year) 19 July 2001 (19.07.01)		WASHIDA & ASSOCIATES(2)		
Applicant's or agent's file reference 2F00210-PCT		11	MPORTANT NOTICE	
International application No. PCT/JP01/00062	International filing of 10 January 2	l date (day/month/year) 2001 (10.01.01)	Priority date (day/month/year) 11 January 2000 (11.01.00)	
Applicant MATSUSHITA ELECTR	IC INDUSTRIAL CO)., LTD. et al]	

Notice is hereby given that the International Bureau has communicated, as provided in Article 20, the international application to the following designated Offices on the date indicated above as the date of mailing of this Notice: AU, KP, KR, US

In accordance with Rule 47.1(c), third sentence, those Offices will accept the present Notice as conclusive evidence that the communication of the international application has duly taken place on the date of mailing indicated above and no copy of the international application is required to be furnished by the applicant to the designated Office(s).

2. The following designated Offices have waived the requirement for such a communication at this time:

AE,AG,AL,AM,AP,AT,AZ,BA,BB,BG,BR,BY,BZ,CA,CH,CN,CR,CU,CZ,DE,DK,DM,DZ,EA,EE,EP,ES, FI,GB,GD,GE,GH,GM,HR,HU,ID,IL,IN,IS,KE,KG,KZ,LC,LK,LR,LS,LT,LU,LV,MA,MD,MG,MK,MN, MW,MX,MZ,NO,NZ,OA,PL,PT,RO,RU,SD,SE,SG,SI,SK,SL,TJ,TM,TR,TT,TZ,UA,UG,UZ,VN,YU,ZA,

The communication will be made to those Offices only upon their request. Furthermore, those Offices do not require the applicant to furnish a copy of the international application (Rule 49.1(a-bis)).

3. Enclosed with this Notice is a copy of the international application as published by the International Bureau on 19 July 2001 (19.07.01) under No. WO 01/52241

REMINDER REGARDING CHAPTER II (Article 31(2)(a) and Rule 54.2)

If the applicant wishes to postpone entry into the national phase until 30 months (or later in some Offices) from the priority date, a demand for international preliminary examination must be filed with the competent International Preliminary Examining Authority before the expiration of 19 months from the priority date.

It is the applicant's sole responsibility to monitor the 19-month time limit.

Note that only an applicant who is a national or resident of a PCT Contracting State which is bound by Chapter II has the right to file a demand for international preliminary examination.

REMINDER REGARDING ENTRY INTO THE NATIONAL PHASE (Article 22 or 39(1))

If the applicant wishes to proceed with the international application in the national phase, he must, within 20 months or 30 months, or later in some Offices, perform the acts referred to therein before each designated or elected Office.

For further important information on the time limits and acts to be performed for entering the national phase, see the Annex to Form PCT/IB/301 (Notification of Receipt of Record Copy) and Volume II of the PCT Applicant's Guide.

The International Bureau of WIPO Authorized officer 34, chemin des Colombettes 1211 Geneva 20, Switzerland J. Zahra Facsimile No. (41-22) 740.14.35 Telephone No. (41-22) 338.83.38 Form PCT/IB/308 (July 1996)

ॐA™ENT COOPERATION TREATY

PCT

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

(PCT Article 18 and Rules 43 and 44)

Applicant's or agent's file reference IK/AJB/21057	(Form PCT/ISA/220) as well as, where applicable, item 5 belo		
International application No.	. International filing data (day/month/year).	(Earliest) Priority Date (day/month/year)	
PCT/GB 99/04435	24/12/1999	24/12/1998	
Applicant			
ABB INSTRUMENTATION LIMIT	ED et al.		
This international Search Report has been according to Article 18. A copy is being to	n prepared by this international Searching Authansmitted to the international Bureau.	nority and is transmitted to the applicant	
This international Search Report consists	of a total of sheets.		
X It is also accompanied by	a copy of each prior art document cited in this	report.	
1. Basis of the report			
With regard to the language, the language in which it was filed, uni	International search was carried out on the bas less otherwise indicated under this item.	is of the international application in the	
the International search w Authority (Rule 23.1(b)).	as carried out on the basis of a translation of the	ne international application furnished to this	
b. With regard to any nucleotide an was carried out on the basis of the	d/or amino acid sequence disclosed in the integration in the integration of the integra	ternational application, the international search	
contained in the internation	nal application in written form.		
1 =	mational application in computer readable form	n.	
	this Authority in written form.		
. =	this Authority in computer readble form.	non maken haymad the allest on the the	
international application a	sequently furnished written sequence listing do s filed has been furnished.	pes not go beyond the disclosure in the	
the statement that the info furnished	rmation recorded in computer readable form is	identical to the written sequence listing has been	
2. Certain claims were four	nd unsearchable (See Box I).		
3. Unity of invention is laci	dng (see Box II).		
4. With regard to the title,			
X the text is approved as sui	omitted by the applicant.		
the text has been establish	hed by this Authority to read as follows:		
5. With regard to the abstract,			
the text is approved as sui	• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •		
the text has been establish within one month from the	ned, according to Rule 38.2(b), by this Authority date of maliling of this international search repo	y as it appears in Box III. The applicant may, ort, submit comments to this Authority.	
6. The figure of the drawings to be public	shed with the abstract is Figure No.	6	
as suggested by the applic		None of the figures.	
because the applicant falls	•		
Decause this figure better	characterizes the invention.	·	

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No PCT/GB 99/04435

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER IPC 7 G01N33/18 C12Q1/04

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols) IPC 7 G01N C12Q

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched.

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practical, search terms used)

C. DOCUM	ENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT	
Category °	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
X	US 5 281 537 A (ROBERTSON LINDA R ET AL) 25 January 1994 (1994–01–25) figure 1	1-46
A	US 5 416 002 A (STEELE JOHN W ET AL) 16 May 1995 (1995-05-16) figures 1,3	1-46
A	GB 2 300 648 A (ECHA MICROBIOLOGY LTD) 13 November 1996 (1996-11-13) page 6	1-46
A	US 4 789 804 A (KARUBE ISAO ET AL) 6 December 1988 (1988-12-06) figure 16	1-46
	-/	

Further documents are listed in the continuation of box C.	Patent family members are listed in annex.
 Special categories of cited documents: "A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance "E" earlier document but published on or after the International filling date "L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified) "O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means "P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed 	"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention "X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone "Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art. "&" document member of the same patent family
Date of the actual completion of the international search	Date of mailing of the international search report
29 February 2000	07/03/2000
Name and mailing address of the ISA European Patent Office, P.B. 5818 Patentiaan 2 NL – 2280 HV Rilswijk	Authorized officer
Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo ni, Fex: (+31-70) 340-3016	Mason, W

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No PCT/GB 99/04435

	tion) DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT	
Category °	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
\	US 4 848 139 A (BLAKE-COLEMAN BARRY C ET AL) 18 July 1989 (1989-07-18) figure 1	1-46
i e	US 5 798 214 A (SQUIRRELL DAVID JAMES) 25 August 1998 (1998-08-25) column 3 -column 4	1–46
	 :	
İ		
		·
ĺ		
ļ		
1		
,		
		·
	•	

1

福尔 🐞

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

info@nation on patent family members

International Application No
PCT/GB 99/04435

Patent document cited in search repo		Publication date		Patent family member(s)	Publication date
US 5281537	Α	25-01-1994	US	5190728 A	02-03-1993
			EP	0539171 A	28-04-1993
			JP	5215745 A	24-08-1993
US 5416002	A	16-05-1995	NON	E	
GB 2300648	Α	13-11-1996	AU	5116696 A	08-10-1996
			EP.	0819179 A	21-01-1998
			WO	9629428 A	26-09-1996
			NO.	974308 A	27-10-1997
US 4789804	A	06-12-1988	JP	62207930 A	12-09-1987
			JP	62288546 A	15-12-1987
			JP	62288547 A	15-12-1987
			JP	62064934 A	24-03-1987
			EP	0215669 A	25-03-1987
			JP 	63011835 A	19-01-1988
US 4848139	Α	18-07-1989	AT	50640 T	15-03-1990
			AU	4212285 A	01-11-1985
			AU	4212885 A	01-11-1985
			BR	8506430 A	15-04-1986
			CA	1232152 A	02-02-1988
			CA	1261163 A	26-09-1989
			DK Ep	559885 A 0175741 A	03-12-1985 02-04-1986
			EP	0176543 A	02-04-1986
			WO	8504476 A	10-10-1985
			WO	8504477 A	10-10-1985
			ĴΡ	61502163 T	02-10-1986
			NO	854843 A	24-01-1986
			US	4796468 A	10-01-1989
			ZA	8502502 A	26-11-1986
			ZA	8502503 A	27-11-1985
US 5798214	Α	25-08-1998	AT	184054 T	15-09-1999
		•	AU	691940 B	28-05-1998
			AU aa	2931995 A	16-02-1996
			BR CA	9508392 A 2194458 A	26-05-1998
			CN	2194458 A 1157638 A	01-02-1996 20-08-1997
			DE	69511876 D	07-10-1999
			EP	0774011 A	21-05-1997
			MO	9602666 A	01-02-1996
			GB	2304892 A,B	26-03-1997
			HŪ	76447 A	29-09-1997
			JP	10502815 T	17-03-1998
			NO	970106 A	13-03-1997
			NZ	289464 A	28-07-1998
			ZA	9505846 A	19-02-1996

international application No.

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

PCT/GB 99/04435

Box III TEXT OF THE ABSTRACT (Continuation of item 5 of the first sheet)

Apparatus for performing on-line analysis on a consumable product production line is disclosed; this obviates the need to send samples away to a laboratory for analysis at regular intervals. The analysis involves the detection of contaminants, particularly microbes, in food, beverages and pharmaceuticals. The sample is extracted from a product flowing along a production line.

1/4

特許協力条約に基づく国際出願願書 原本(出顧用) - 印刷日時 2001年01月05日 (05.01.2001) 金曜日 14時28分39秒 2F00210-PCT

	亚州宁岸纪丁四	
0 0-1	受理官庁記入欄 国際出願番号	
0-2	国際出願日	[14.1.61]
0-3	(受付印)	父铁印
0-4	様式-PCT/RO/101 この特許協力条約に基づく国	
	際出願願審は、	
0-4-1	右記によって作成された。	PCT-EASY Version 2.91
		(updated 01.01.2001)
0-5	申立て	
	出願人は、この国際出願が特許協力条約に従って処理されるこ	·
	とを請求する。	
0-6	一出願人によって指定された受	日本国特許庁(RO/JP)
0-7	理官庁 田願入又は代理人の書類記号	2F00210-PCT
1	発明の名称	マルチモード音声符号化装置及び復号化装置
11	出願人	1777
11-1	この欄に記載した者は	出願人である (applicant only)
11-2	右の指定国についての出願人で	米国を除くすべての指定国(all designated
	ある。	States except US)
[[-4ja	名称	松下電器産業株式会社
II-4en	Name	MATSUSHITA ELECTRIC INDUSTRIAL CO., LTD.
11-5ja	あて名:	571-8501 日本国
		大阪府 門真市 大字門真1006番地
11-5en	Address:	1006, Oaza Kadoma,
11-ocu	Address.	Kadoma-shi, Osaka 571-8501
		Japan
11-6	国籍 (国名)	日本国 JP
11-7	住所 (国名)	日本国 JP
8-11	電話番号	06-6908-1473
11-9	ファクシミリ番号	06-6909-0053

特許協力条約に基づく国際出願顧書 原本(出願用) - 印刷日時 2001年01月05日 (05.01.2001) 金曜日 14時28分39秒

TII-1	その他の出願人又は発明者	All many 1 may and with many that and the 1997 of 1 1 1 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
111-1-1	この欄に記載した者は	出願人及び発明者である(applicant and
		inventor)
111-1-2	右の指定国についての出願人で	米国のみ (US only)
	ある。	小国のか (00 0111)
III-1-4ia	氏名(姓名)	江原 宏幸
	i '	
	Name (LAST, First)	EHARA, Hiroyuki
-1-5ja	あて名:	233-0016 日本国
ļ		233-0016 日本国 神奈川県 横浜市港南区
		下永谷4-25-7-203
111-1-5en	Address:	4-25-7-203, Shimonagaya,
111-1-361	Address:	4-23-1-203, Silimonagaya,
		Konan-ku, Yokohama-shi, Kanagawa 233-0016
	·	Japan
111-1-6	国籍(国名)	日本国 JP
111-1-7	住所 (国名)	日本国 JP
TV-1	代理人又は共通の代表者、通	HTH
11-1	知のあて名	
	下記の者は国際機関において右	44 x 1 (nont)
	一記の者は国際機関において行動にのごとく出願人のために行動	TV在V (akciit)
	はいことへ田崎人のために打動してある。	
[V-l-1ja	する。 氏名(姓名)	萩田 A
		鷲田 公一
	Name (LAST, First)	WASHIDA, Kimihito
[V-1-2ja	あて名:	206-0034 日本国
		「東京都 多座市
		東京都 多摩市 鶴牧1丁目24-1
		新都市センタービル5階
	1	
1V-1-2en	Address:	5th Floor, Shintoshicenter Bldg.
		24-1, Tsurumaki 1-chome,
		Tama-shi, Tokyo 206-0034
	1	Japan
17-1-3	電話番号	042-338-4600
17-1-4		
_	ファクシミリ番号	042-338-4605
<u> </u>	国の指定	
V-1	広域特許	AP: GH GM KE LS MW MZ SD SL SZ TZ UG ZW
	(他の種類の保護又は取扱いを	及びハラレプロトコルと特許協力条約の締約国であ
	求める場合には括弧内に記載す	る他の国
	る。)	EA: AM AZ BY KG KZ MD RU TJ TM
		及びユーラシア特許条約と特許協力条約の締約国
		である他の国
		EP: AT BE CH&LI CY DE DK ES FI FR GB GR IE IT
		LU MC NL PT SE TR
		及びヨーロッパ特許条約と特許協力条約の締約国で
		ある他の国
		OA: BF BJ CF CG CI CM GA GN GW ML MR NE SN TD
	1	TG
		10 10 10 10 10 10 10 10
		及びアフリカ知的所有権機構と特許協力条約の締
		約国である他の国
V-2	国内特許	AE AG AL AM AT AU AZ BA BB BG BR BY BZ CA
	(他の種類の保護又は取扱いを	CHALL ON OR CIL CZ DE DK DW DZ EE ES FI GB GD
	求める場合には括弧内に記載す	GE GH GM HR HU ID IL IN IS KE KG KP KR KZ LC
		- IGC GU GW UV UC ID IC IN IO VC VG VI VV VC CO
	る。)	
	る。)	LK LR LS LT LU LV MA MD MG MK MN MW MX MZ NO
	(る。)	LK LR LS LT LU LV MA MD MG MK MN MW MX MZ NO NZ PL PT RO RU SD SE SG SI SK SL TJ TM TR TT
	る。)	LK LR LS LT LU LV MA MD MG MK MN MW MX MZ NO

特許協力条約に基づく国際出願願書 原本(出顧用) - 印刷日時 2001年01月05日 (05.01.2001) 金曜日 14時28分39秒

-5 1:	指定の確認の宣言		
	出願人は、上記の指定に加えて		
ĺ	規則4 9(h)の規定に基づき、		
1.	、規則4.9(b)の規定に基づき、 特許協力条約のもとで認められ		
1	る他の全ての国の指定を行う。)		
i	ただし、V-6欄に示した国の指		
1	定を除く。出願人は、これらの 追加される指定が確認を条件と		•
	していること、並びに優先日か		
	していること、並びに優先日か ら15月が経過する前にその確認		
	がなされない指定は、この期間 の経過時に、出願人によって取	-	
	の経過時に、出願人によって取り下げられたものとみなされる		
	ことを宣言する。		
-6	指定の確認から除かれる国	なし (NONE)	<u></u>
[-[先の国内出願に基づく優先権		
l	主張		\$
I-1-1	先の出願日	2000年01月11日(11.01.20	000)
1-1-2	先の出願番号	特願2000-002874	
1-1-3	国名	日本国 JP	
I-2	優先権証明書送付の請求	 .	
	上記の先の出願のうち、右記の	V I – 1	·
	番号のものについては、出願書類の認証謄本を作成し国際事務		
	局へ送付することを、受理官庁 に対して請求している。		
	に対して請求している。		
II-1	特定された国際調査機関(ISA)	日本国特許庁 (ISA/JP)	7/131-14-7
Ш	照合欄	用紙の枚数	添付された電子データ
/I I I - I	願書	4	-
111-2	明細書	41	
111-3	請求の範囲	3	-
/111-4	要約		2f00210-pct.txt
111-5	図面	18	
/111-7	合計	67	
	添付書類	添付	添付された電子データ
8-111	手数料計算用紙	√	
/111-9	別個の記名押印された委任状	✓	-
VIII-10	包括委任状の写し	✓	_
VIII-16	PCT-EASYディスク	-	フレキシブルディスク
VI I I - 17	その他	納付する手数料に相当す	-
		る特許印紙を貼付した書	
		面	
VI I I - I 7	その他	国際事務局の口座への振	\ <u>-</u>
		り込みを証明する書面	
VIII-18	要約書とともに提示する図の 番号	6	
	番号		
VIII-19	国際出願の使用言語名:	日本語 (Japanese)	
TX-1	提出者の記名押印		AS靠背车
		·	四层净
1X-1-1	氏名(姓名)	鷲田 公一	(元前2)

2F00210-PCT

特許協力条約に基づく国際出願願書 原本(出願用) - 印刷日時 2001年01月05日 (05.01.2001) 金曜日 14時28分39秒

受理官庁記入欄

10-1	「同既山路し」で担山された港「	
10-1	国際出願として提出された書 類の実際の受理の日	
	類の実際の受理の日	
10-2	図面:	
10-2-1	受理された	
10-2-2	不足図面がある	
10-3	国際出願として提出された書類を補完する書類又は図面であってその後期間内に提出されたものの実際の受理の日(訂正日)	
10-4	特許協力条約第11条(2)に基づ く必要な補完の期間内の受理 の日	
10-5	出願人により特定された国際 調査機関	ISA/JP
10-6	調査手数料未払いにつき、国際調査機関に調査用写しを送 付していない	
	_	国際事務局記入欄
11-1	記録原本の受理の日	

EP · US

PCT

国際調査報告

(法8条、法施行規則第40、41条) [PCT18条、PCT規則43、44]

出願人又は代理人 の書類記号 2F00210-PCT	今後の手続きについては、国際調査報告の送付通知様式(PCT/ISA/220) 及び下記5を参照すること。
国際出願番号 PCT/JP01/00062	国際出願日 (日.月.年) 10.01.01 (日.月.年) 11.01.00
出願人(氏名又は名称)	電器產業株式会社
国際調査機関が作成したこの国際調金の写しは国際事務局にも送付され	査報告を法施行規則第41条(PCT18条)の規定に従い出願人に送付する。 る。
この国際調査報告は、全部で 3	ページである。
この調査報告に引用された先行	技術文献の写しも添付されている。
1. 国際調査報告の基礎 a. 言語は、下記に示す場合を除 この国際調査機関に提出さ	くほか、この国際出願がされたものに基づき国際調査を行った。 なれた国際出願の翻訳文に基づき国際調査を行った。
b. この国際出願は、ヌクレオチ □ この国際出願に含まれる書	ド又はアミノ酸配列を含んでおり、次の配列表に基づき国際調査を行った。 計面による配列表
この国際出願と共に提出さ	れたフレキシブルディスクによる配列表
出願後に、この国際調査機	と 関に提出された書面による配列表
□ 出願後に、この国際調査機	機関に提出されたフレキシブルディスクによる配列表 (************************************
□ 出願後に提出した書面によ 書の提出があった。	よる配列表が出願時における国際出願の開示の範囲を超える事項を含まない旨の陳述
	」た配列とフレキシブルディスクによる配列表に記録した配列が同一である旨の陳述
2. 請求の範囲の一部の調査	ができない(第1欄参照)。
3.	いる(第Ⅱ欄参照)。
4. 発明の名称は x 出	願人が提出したものを承認する。
	に示すように国際調査機関が作成した。
5. 要約は 🗵 出	願人が提出したものを承認する。
· 国	Ⅲ欄に示されているように、法施行規則第47条(PCT規則38.2(b))の規定により 際調査機関が作成した。出願人は、この国際調査報告の発送の日から1カ月以内にこ 国際調査機関に意見を提出することができる。
6. 要約書とともに公表される図は 第 <u>6</u> 図とする。 x 出	t、 J願人が示したとおりである。
_ ±	開人は図を示さなかった。
	図は発明の特徴を一層よく表している。

電話番号 03-3581-1101 内線 3540

		国際調査報	国際出願番号 T/JP01	/00062
Α.	発明の属	する分野の分類(国際特許分類(IPC))		:
	Int.	C1' G10L19/04, 19/12 //G10L101:12		
В.	調査を行	った分野		
調査を	を行った最	z小限資料(国際特許分類(IPC))		
	Int.	Cl' G10L19/00-19/14, H		
最小阿	日本国实 日本国公 日本国公	への資料で調査を行った分野に含まれるもの E用新案公報 1922-1996年 E開実用新案公報 1971-2001年 E録実用新案公報 1994-2001年 E用新案登録公報 1996-2001年	· · ·	
国際調	調査で使用	- 引した電子データベース(データベースの名称、i	調査に使用した用語)	
	JICS	STファイル (JOIS), WPI (DIALO	G)	
		らと認められる文献		88 Hr L W
	文献の ゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連すると	きは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号
,,,	X	JP, 9-152896, A (沖電気月. 1997 (10. 06. 97) &	工業株式会社),10.6	1 -12
	A	JP, 8-185199, A (日本電 1996 (16.07.96) &US,5778334,A&EP,696026,A2&CA,2		1 -12
	Α .	JP, 11-119798, A (ソニ 1999 (30.04.99) (ファ	-一株式会社), 30.4月. ・ミリーなし)	1 -12
x	C欄の続き	・ きにも文献が列挙されている。	□ パテントファミリーに関する別	紙を参照。
*	引用特も国以優日文口が関い、	のカテゴリー 連のある文献ではなく、一般的技術水準を示す 頭日前の出願または特許であるが、国際出願日 公表されたもの 主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行 くは他の特別な理由を確立するために引用する 理由を付す) よる開示、使用、展示等に言及する文献 頭日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願	の日の後に公表された文献 「T」国際出願日又は優先日後に公表出願と矛盾するものではなく、の理解のために引用するもの「X」特に関連のある文献であって、の新規性又は進歩性がないと考「Y」特に関連のある文献であって、上の文献との、当業者にとって進歩性がないと考えって進歩性がないと考えって進歩性がないと考えって進歩性がないと考える。	発明の原理又は理論 当該文献のみで発明 えられるもの 当該文献と他の1以 自明である組合せに
国際	調査を完	了した日 10.04.01	国際調査報告の発送日 24.04	.01
国際	曰:	の名称及びあて先 本 三国 华宇 言午 ∫ 〒 (ISA/JP) 郵便番号100-8915	特許庁審査官(権限のある職員)	5C 8946

東京都千代田区霞が関三丁目4番3号

C (続き).	関連すると認められる文献	-
引用文献の		関連する 請求の範囲の番号
カテゴリー* A	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示 JP, 6-131000, A (日本電気株式会社), 13. 5月.	1-12
A	1994 (13.05.94) (ファミリーなし)	1 12
A	JP, 9-179593, A (日本電気株式会社), 11. 7月. 1997 (11. 07. 97) (ファミリーなし)	1 -12
P, A	JP, 2000-163096, A (日本電気株式会社), 16. 6月. 2000 (16.06.00) &EP, 1005022, A1&CA, 2290859, A1	
		,
·		
·		
		·

(19) 世界知的所有権機関 国際事務局



(43) 国際公開日 2001 年7 月19 日 (19.07.2001)

PCT

(10) 国際公開番号 WO 01/52241 A1

(51) 国際特許分類7:

G10L 19/04, 19/12 // 101:12

(21) 国際出願番号:

PCT/JP01/00062

(22) 国際出願日:

2001年1月10日(10.01.2001)

(25) 国際出願の言語:

日本語

(26) 国際公開の言語:

日本語

JP

(30) 優先権データ:

特願2000-2874

2000年1月11日(11.01.2000)

器産業株式会社 (MATSUSHITA ELECTRIC INDUSTRIAL CO., LTD.) [JP/JP]; 〒571-8501 大阪府門真市大字門真1006番地 Osaka (JP).

(72) 発明者; および

(75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 江原宏幸 (EHARA, Hiroyuki) [JP/JP]; 〒233-0016 神奈川県横浜 市港南区下永谷4-25-7-203 Kanagawa (JP).

(71) 出願人 (米国を除く全ての指定国について): 松下電

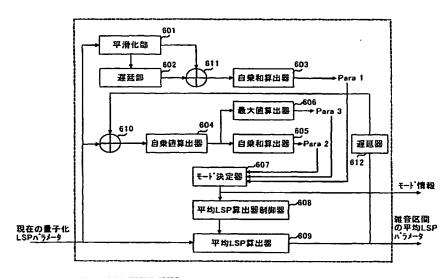
(74) 代理人: 鷲田公一(WASHIDA, Kimihito); 〒206-0034 東京都多摩市鶴牧1丁目24-1 新都市センタービル5階 Tokyo (JP).

(81) 指定国 (国内): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BY, BZ, CA, CH, CN, CR, CU, CZ, DE, DK, DM,

/続葉有/

(54) Title: MULTI-MODE VOICE ENCODING DEVICE AND DECODING DEVICE

(54) 発明の名称: マルチモード音声符号化装置及び復号化装置



601...SMOOTHING UNIT

602...DELAY UNIT

612...DELAY UNIT

603...SUM-OF-SQUARES CALCULATING UNIT

605...SUM-OF-SQUARES CALCULATING UNIT

604...SQUARED VALUE CALCUTATING UNIT

606...MAXIMUM VALUE CALCULATING UNIT

607...MODE DECIDING UNIT

608...AVERAGE LSP CALCULATING UNIT CONTROLLING UNIT

609...AVERAGE LSP CALCULATING UNIT

A...CURRENT QUANTIFIED LSP PARAMETER

B...MODE INFORMATION

C...AVERAGE LSP PARAMETER IN NOISE SEGMENT

(57) Abstract: A sum-of-squares calculating unit (603) calculates a sum of squares of order-based differences among smoothed quantified LSP parameters, whereby a first dynamic parameter is obtained. A first dynamic parameter is determined. A sum-of-squares calculating unit (605) calculates a sum of squares by using squared values in respective orders, the sum of squares being used as a second dynamic parameter. A maximum value calculating unit (606) selects a maximum value out of squared values in respective orders, the maximum value being used as a third dynamic parameter. The above first through third dynamic parameters are sent to a mode deciding unit (607) where a voice mode is determined by the above threshold judging, for outputting as mode information.

WO 01/52241 A1



DZ, EE, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NO, NZ, PL, PT, RO, RU, SD, SE, SG, SI, SK, SL, TJ, TM, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VN, YU, ZA, ZW.

(84) 指定国 (広域): ARIPO 特許 (GH, GM, KE, LS, MW, MZ, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZW), ユーラシア特許 (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), ヨーロッパ特許 (AT, BE, CH, CY, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT,

LU, MC, NL, PT, SE, TR), OAPI 特許 (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開 類: — 国際調査報告書

2文字コード及び他の略語については、定期発行される各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語のガイダンスノート」を参照。

(57) 要約:

自乗和算出部603は、平滑化された量子化LSPパラメータの次数毎の差の自乗和を計算する。これにより、第1の動的パラメータが得られる。第1の動的パラメータを求める。自乗和算出器605では、各次数の自乗値を用いて自乗和を算出する。この自乗和が第2の動的パラメータとなる。最大値算出器606では、各次数の自乗値のうち最大値を選択する。この最大値が第3の動的パラメータとなる。上述した第1から第3の動的パラメータは、モード決定器607に送られ、上記しきい値判定により、音声モードが決定され、モード情報として出力される。

明 細 書

マルチモード音声符号化装置及び復号化装置

5 技術分野

本発明は、音声信号を符号化して伝送する移動通信システムなどにおける低ビットレート音声符号化装置、特に音声信号を声道情報と音源情報とに分離して表現するようなCELP (Code Excited Linear Prediction)型音声符号化装置などに関する。

10

15

背景技術

ディジタル移動通信や音声蓄積の分野においては、電波や記憶媒体の有効利用のために音声情報を圧縮し、高能率で符号化するための音声符号化装置が用いられている。中でもCELP (Code Excited Linear Prediction:符号励振線形予測符号化)方式をベースにした方式が中・低ビットレートにおいて広く実用化されている。CELPの技術については、M.R.Schroeder and B.S.Atal: "Code-Excited Linear Prediction (CELP): High-quality Speech at Very Low Bit Rates", Proc. ICASSP-85, 25.1.1, pp.937-940, 1985" に示されている。

20 CELP型音声符号化方式は、音声をある一定のフレーム長(5ms~50ms程度)に区切り、各フレーム毎に音声の線形予測を行い、フレーム毎の線形予測による予測残差(励振信号)を既知の波形からなる適応符号ベクトルと雑音符号ベクトルを用いて符号化するものである。適応符号ベクトルは過去に生成した駆動音源ベクトルを格納している適応符号帳から、雑音符号ベクトルは予め用意された定められた数の定められた形状を有するベクトルを格納している雑音符号帳から選択されて使用される。雑音符号帳に格納される雑音符号ベクトルには、ランダムな雑音系列のベクトルや何本かのパルスを異なる位

置に配置することによって生成されるベクトルなどが用いられる。

従来のCELP符号化装置では、入力されたディジタル信号を用いてLPCの分析・量子化とピッチ探索と雑音符号帳探索とゲイン符号帳探索とが行われ、量子化LPC符号(L)とピッチ周期(P)と雑音符号帳インデックス(S)とゲイン符号帳インデックス(G)とが復号器に伝送される。

しかしながら、上記従来の音声符号化装置においては、1種類の雑音符号帳で有声音声や無声音声さらには背景雑音などについても対応しなければならず、これら全ての入力信号を高品質で符号化することは困難である。

10 発明の開示

本発明の目的は、モード情報を新たに伝送することなしに音源符号化のマルチモード化を図ることができ、特に有声区間/無声区間の判定に加えて音声区間/非音声区間の判定を行うことも可能で、マルチモード化による符号化/復号化性能の改善度をより高めることを可能としたマルチモード音声符号化装置及び音声復号化装置を提供することである。

本発明の主題は、スペクトル特性を表す量子化パラメータの静的/動的特徴を用いたモード判定を行い、音声区間/非音声区間、有声区間/無声区間を示すモード判定結果に基づいて音源構成の切り替え及び後処理を行うことである。

20

15

図面の簡単な説明

図1は、本発明の実施の形態1における音声符号化装置の構成を示すブロック図;

図2は、本発明の実施の形態2における音声復号化装置の構成を示すブロッ 25 ク図;

図3は、本発明の実施の形態1における音声符号化処理の流れを示すフロー チャート; 図4は、本発明の実施の形態2における音声復号化処理の流れを示すフローチャート;

図5Aは、本発明の実施の形態3における音声信号送信装置の構成を示すブロック図;

5 図5Bは、本発明の実施の形態3における音声信号受信装置の構成を示すブロック図;

図6は、本発明の実施の形態4におけるモード選択器の構成を示すブロック図;

図7は、本発明の実施の形態4におけるモード選択器の構成を示すブロック 10 図;

図8は、本発明の実施の形態4における前段のモード選択処理の流れを示す フローチャート;

図9は、本発明の実施の形態5におけるピッチ探索の構成を示すブロック図;

15 図10は、本発明の実施の形態5におけるピッチ探索の探索範囲を示す図; 図11は、本発明の実施の形態5におけるピッチ周期化ゲインの切り替え制 御を行う構成を示す図;

図12は、本発明の実施の形態5におけるピッチ周期化ゲインの切り替え制御を行う構成を示す図;

20 図13は、本発明の実施の形態6における重みづけ処理を行う構成を示すブロック図;

図14は、上記実施の形態において、ピッチ周期候補選択で重みづけ処理を 行う場合のフローチャート;

図15は、上記実施の形態において、ピッチ周期候補選択で重みづけ処理を 25 行わない場合のフローチャート;

図16は、本発明の実施の形態7における音声符号化装置の構成を示すプロック図;

15

図17は、本発明の実施の形態7における音声復号化装置の構成を示すプロック図;

図18は、本発明の実施の形態8における音声復号化装置の構成を示すブロック図;並びに

5 図19は、上記実施の形態における音声復号化装置のモード判定器の構成を 示すブロック図である。

発明を実施するための最良の形態

以下、本発明の実施の形態について、添付図面を参照して詳細に説明する。 (実施の形態1)

図1は、本発明の実施の形態1に係る音声符号化装置の構成を示すブロック図である。ディジタル化された音声信号などからなる入力データが前処理器101に入力される。前処理器101は、ハイパスフィルタやバンドパスフィルタなどを用いて直流成分のカットや入力データの帯域制限などを行ってLPC分析器102と加算器106とに出力する。なお、この前処理器101において何も処理を行わなくても後続する符号化処理は可能であるが、前述したような処理を行った方が符号化性能は向上する。なお、主観的な品質を劣化させずに、符号化し易い波形などに変換すること、例えばビッチ周期の操作やビッチ波形の補間処理など、も前処理として有効である。

20 LPC分析器 102は、線形予測分析を行って線形予測係数 (LPC)を算出してLPC量子化器 103へ出力する。

LPC量子化器103は、入力したLPCを量子化し、量子化後のLPCを 合成フィルタ104とモード選択器105に、また、量子化LPCを表現する 符号Lを復号器に夫々出力する。なお、LPCの量子化は補間特性の良いLS P(Line Spectrum Pair:線スペクトル対)に変換して行うのが一般的で ある。LSPはLSF(Line Spectrum Frequency:線スペクトル周波数) で表されるのが一般的である。

合成フィルタ104は、入力した量子化LPCを用いてLPC合成フィルタを構築する。この合成フィルタに対して加算器114から出力される駆動音源信号を入力としてフィルタ処理を行って合成信号を加算器106に出力する。

モード選択器 1 0 5 は、LPC量子化器 1 0 3 から入力した量子化LPCを5 用いて雑音符号帳 1 0 9 のモードを決定する。

ここで、モード選択器105は、過去に入力した量子化LPCの情報も蓄積しており、フレーム間における量子化LPCの変動の特徴と現フレームにおける量子化LPCの特徴の双方を用いてモードの選択を行う。このモードは少なくとも2種類以上あり、例えば有声音声部に対応するモードと無声音声部及び定常雑音部などに対応するモードから成る。また、モードの選択に用いる情報は量子化LPCそのものである必要はなく、量子化LSPや反射係数や線形予測残差パワなどのパラメータに変換したものを用いた方が効果的である。LPC量子化器103がLSP量子化器を構成要素として持っている場合(LPCをLSPに変換して量子化を行う場合)は、量子化LSPをモード選択器105の入力パラメータの一つとしても良い。

10

15

加算器106は、前処理器101から入力される前処理後の入力データと合成信号との誤差を算出し、聴覚重みづけフィルタ107へ出力する。

聴覚重み付けフィルタ107は、加算器106において算出された誤差に対して聴覚的な重み付けを行って誤差最小化器108へ出力する。

20 誤差最小化器108は、雑音符号帳インデックスと適応符号帳インデックス (ピッチ周期)とゲイン符号帳インデックスとを調整しながら夫々雑音符号帳 109と適応符号帳110とゲイン符号帳111とに出力し、聴覚重み付けフィルタ107から入力される聴覚的重み付けされた誤差が最小となるように雑音符号帳109と適応符号帳110とゲイン符号帳111とが生成する雑 35 音符号ベクトルと適応符号ベクトルと雑音符号帳ゲイン及び適応符号帳ゲインとを夫々決定し、雑音符号ベクトルを表現する符号Sと適応符号ベクトルを表現する符号Sと適応符号ベクトルを表現する符号Sと適応符号ベクトルを表現する符号Sと適応符号ベクトルを表現する符号Cを夫々復号器に出力する。

10

15

20

25

雑音符号帳109は、予め定められた個数の形状の異なる雑音符号ベクトルが格納されており、誤差最小化器108から入力される雑音符号ベクトルのインデックスSiによって指定される雑音符号ベクトルを出力する。また、この雑音符号帳109は少なくとも2種類以上のモードを有しており、例えば有声音声部に対応するモードではよりパルス的な雑音符号ベクトルを生成し、無声音声部や定常雑音部などに対応するモードではより雑音的な雑音符号ベクトルを生成するような構造となっている。雑音符号帳109から出力される雑音符号ベクトルは前記2種類以上のモードのうちモード選択器105で選択された1つのモードから生成され、乗算器112で雑音符号帳ゲインが乗じられた後に加算器114に出力される。

適応符号帳110は、過去に生成した駆動音源信号を逐次更新しながらバッファリングしており、誤差最小化器108から入力される適応符号帳インデックス(ピッチ周期(ピッチラグ)) Piを用いて適応符号ベクトルを生成する。適応符号帳110にて生成された適応符号ベクトルは乗算器113で適応符号帳ゲインが乗じられた後に加算器114に出力される。

ゲイン符号帳111は、適応符号帳ゲインと雑音符号帳ゲインのセット(ゲインベクトル)を予め定められた個数だけ格納しており、誤差最小化器108から入力されるゲイン符号帳インデックスGiによって指定されるゲインベクトルの適応符号帳ゲイン成分を乗算器113に、雑音符号帳ゲイン成分を乗算器112に夫々出力する。なお、ゲイン符号帳は多段構成とすればゲイン符号帳に要するメモリ量やゲイン符号帳探索に要する演算量の削減が可能である。また、ゲイン符号帳に割り当てられるビット数が十分であれば、適応符号帳ゲインと雑音符号帳ゲインとを独立してスカラ量子化することもできる。また、複数のサブフレームの適応符号帳ゲインや雑音符号帳ゲインをまとめてベクトル量子化したりマトリックス量子化することも考えられる。

加算器 1 1 4 は、乗算器 1 1 2 及び 1 1 3 から入力される雑音符号ベクトル と適応符号ベクトルの加算を行って駆動音源信号を生成し、合成フィルタ 1 0

4及び適応符号帳110に出力する。

なお、本実施の形態においては、マルチモード化されているのは雑音符号帳 109のみであるが、適応符号帳110及びゲイン符号帳111をマルチモー ド化することによってさらに品質改善を行うことも可能である。

5 次に、図3を参照して上記実施の形態における音声符号化方法の処理の流れを示す。本説明においては、音声符号化処理を予め定められた時間長の処理単位(フレーム:時間長にして数十ミリ秒程度)毎に処理を行い、1フレームをさらに整数個の短い処理単位(サブフレーム)毎に処理を行う例を示す。

ステップ (以下、STと省略する) 301において、適応符号帳の内容、合 10 成フィルタメモリ、入力バッファなどの全てのメモリをクリアする。

次に、ST302においてディジタル化された音声信号などの入力データを 1フレーム分入力し、ハイパスフィルタまたはバンドパスフィルタなどをかけ ることによって入力データのオフセット除去や帯域制限を行う。前処理後の入 カデータは入力バッファにバッファリングされ、以降の符号化処理に用いられ る。

次に、ST303において、LPC分析(線形予測分析)が行われ、LPC 係数(線形予測係数)が算出される。

次に、ST304において、ST303にて算出されたLPC係数の量子化が行われる。LPC係数の量子化方法は種々提案されているが、補間特性の良いLSPパラメータに変換して多段ベクトル量子化やフレーム間相関を利用した予測量子化を適用すると効率的に量子化できる。また、例えば1フレームが2つのサブフレームに分割されて処理される場合には、第2サブフレームのLPC係数を量子化して、第1サブフレームのLPC係数は直前フレームにおける第2サブフレームの量子化LPC係数と現フレームにおける第2サブフレームの量子化LPC係数とを用いて補間処理によって決定する。

次に、ST305において、前処理後の入力データに聴覚重みづけを行う聴 覚重みづけフィルタを構築する。 る。

10

15

20

25

8 次に、ST306において、駆動音源信号から聴覚重み付け領域の合成信号 を生成する聴覚重み付け合成フィルタを構築する。このフィルタは、合成フィ ルタと聴覚重み付けフィルタとを従属接続したフィルタであり、合成フィルタ

付けフィルタはST303において算出されたLPC係数を用いて構築され 5

はST304にて量子化された量子化LPC係数を用いて構築され、聴覚重み

次に、ST307において、モードの選択が行われる。モードの選択はST 304において量子化された量子化LPC係数の動的及び静的特徴を用いて 行われる。具体的には、量子化LSPの変動や量子化LPC係数から算出され る反射係数や予測残差パワなどを用いる。本ステップにおいて選択されたモー ドに従って雑音符号帳の探索が行われる。本ステップにおいて選択されるモー ドは少なくとも2種類以上あり、例えば有声音声モードと無声音声及び定常雑 音モードの2モード構成などが考えられる。

次に、ST308において、適応符号帳の探索が行われる。適応符号帳の探 索は、前処理後の入力データに聴覚重みづけを行った波形に最も近くなるよう な聴覚重みづけ合成波形が生成される適応符号ベクトルを探索することであ り、前処理後の入力データをST305で構築された聴覚重み付けフィルタで フィルタリングした信号と適応符号帳から切り出した適応符号ベクトルを駆 動音源信号としてST306で構築された聴覚重み付け合成フィルタでフィ ルタリングした信号との誤差が最小となるように、適応符号ベクトルを切り出 す位置を決定する。

次に、ST309において、雑音符号帳の探索が行われる。雑音符号帳の探 索は、前処理後の入力データに聴覚重みづけを行った波形に最も近くなるよう な聴覚重みづけ合成波形が生成される駆動音源信号を生成する雑音符号ベク トルを選択することであり、駆動音源信号が適応符号ベクトルと雑音符号ベク トルとを加算して生成されることを考慮した探索が行われる。したがって、既 にST308にて決定された適応符号ベクトルと雑音符号帳に格納されてい る雑音符号ベクトルとを加算して駆動音源信号を生成し、生成された駆動音源信号をST306で構築された聴覚重みづけ合成フィルタでフィルタリングした信号と前処理後の入力データをST305で構築された聴覚重みづけフィルタでフィルタリングした信号との誤差が最小となるように、雑音符号帳の中から雑音符号ベクトルを選択する。

5

10

15

20

9

なお、雑音符号ベクトルに対してピッチ周期化などの処理を行う場合は、その処理も考慮した探索が行われる。また、この雑音符号帳は少なくとも2種類以上のモードを有しており、例えば有声音声部に対応するモードではよりパルス的な雑音符号ベクトルを格納している雑音符号帳を用いて探索が行われ、無声音声部や定常雑音部などに対応するモードではより雑音的な雑音符号ベクトルを格納している雑音符号帳を用いて探索が行われる。探索時にどのモードの雑音符号帳を用いるかは、ST307にて選択される。

次に、ST310において、ゲイン符号帳の探索が行われる。ゲイン符号帳の探索は、既にST308にて決定された適応符号ベクトルとST309にて決定された雑音符号ベクトルのそれぞれに対して乗じる適応符号帳ゲインと雑音符号帳ゲインの組をゲイン符号帳の中から選択することであり、適応符号帳ゲイン乗算後の適応符号ベクトルと雑音符号ゲイン乗算後の雑音符号ベクトルとを加算して駆動音源信号を生成し、生成した駆動音源信号をST306にて構築された聴覚重みづけ合成フィルタでフィルタリングした信号と前処理後の入力データをST305で構築された聴覚重みづけフィルタでフィルタリングした信号との誤差が最小となるような適応符号帳ゲインと雑音符号帳ゲインの組をゲイン符号帳の中から選択する。

20

次に、ST312において、サブフレーム処理のループで用いられるメモリの更新が行われる。具体的には、適応符号帳の更新や聴覚重みづけフィルタ及び聴覚重みづけ合成フィルタの状態更新などが行われる。

なお、適応符号帳ゲインと固定符号帳ゲインとを別々に量子化する場合は、 ST308の直後に適応符号帳ゲインの量子化を行い、ST309の直後に雑音符号帳ゲインの量子化を行うのが一般的である。

上記ST305~312はサブフレーム単位の処理である。

次に、ST313において、フレーム処理のループで用いられるメモリの更新が行われる。具体的には、前処理器で用いられるフィルタの状態更新や量子 化LPC係数バッファの更新や入力データバッファの更新などが行われる。

次に、ST314において、符号化データの出力が行われる。符号化データは伝送される形態に応じてビットストリーム化や多重化処理などが行われて 伝送路に送出される。

上記ST302~304及び313~314がフレーム単位の処理である。 15 また、フレーム単位及びサブフレーム単位の処理は入力データがなくなるまで 繰り返し行われる。

(実施の形態2)

図2に本発明の実施の形態2にかかる音声復号化装置の構成を示す。

符号器から伝送された、量子化LPCを表現する符号Lと雑音符号ベクトルを表現する符号Sと適応符号ベクトルを表現する符号Pとゲイン情報を表現する符号Gとが、それぞれLPC復号器201と雑音符号帳203と適応符号帳204とゲイン符号帳205とに入力される。

LPC復号器201は、符号Lから量子化LPCを復号し、モード選択器202と合成フィルタ209に夫々出力する。

25 モード選択器202は、LPC復号器201から入力した量子化LPCを用いて雑音符号帳203及び後処理器211のモードを決定し、モード情報Mを雑音符号帳203及び後処理器211とに夫々出力する。また、モード選択器

WO 01/52241 PCT/JP01/00062

11

202は、LPC復号器201から出力された量子化LSPパラメータを用いて定常雑音区間の平均的LSP(LSPn)を求め、このLSPnを後処理器211に対して出力する。なお、モード選択器202は過去に入力した量子化LPCの情報も蓄積しており、フレーム間における量子化LPCの変動の特徴と現フレームにおける量子化LPCの特徴の双方を用いてモードの選択を行う。このモードは少なくとも2種類以上あり、例えば有声音声部に対応するモードと無声音声部に対応するモードと定常雑音部などに対応するモードから成る。また、モードの選択に用いる情報は量子化LPCそのものである必要はなく、量子化LSPや反射係数や線形予測残差パワなどのパラメータに変換したものを用いた方が効果的である。LPC復号器201がLSP復号器を構成要素として持っている場合(LPCをLSPに変換して量子化が行なわれている場合)は、復号LSPをモード選択器105の入力パラメータの一つとしても良い。

5

10

20

雑音符号帳203は、予め定められた個数の、形状の異なる雑音符号ベクトルが格納されており、入力した符号Sを復号して得られる雑音符号帳インデックスによって指定される雑音符号ベクトルを出力する。また、この雑音符号帳203は少なくとも2種類以上のモードを有しており、例えば有声音声部に対応するモードではよりパルス的な雑音符号ベクトルを生成し、無声音声部や定常雑音部などに対応するモードではより雑音的な雑音符号ベクトルを生成するような構造となっている。雑音符号帳203から出力される雑音符号ベクトルは前記2種類以上のモードのうちモード選択器202で選択された1つのモードから生成され、乗算器206で雑音符号帳ゲインGsが乗じられた後に加算器208に出力される。

適応符号帳204は、過去に生成した駆動音源信号を逐次更新しながらバッ 25 ファリングしており、入力した符号Pを復号して得られる適応符号帳インデックス(ピッチ周期(ピッチラグ))を用いて適応符号ベクトルを生成する。適 応符号帳204にて生成された適応符号ベクトルは乗算器207で適応符号

20

25

帳ゲインGaが乗じられた後に加算器208に出力される。

ゲイン符号帳205は、適応符号帳ゲインと雑音符号帳ゲインのセット(ゲインベクトル)を予め定められた個数だけ格納しており、入力した符号Gを復号して得られるゲイン符号帳インデックスによって指定されるゲインベクトルの適応符号帳ゲイン成分を乗算器207に、雑音符号帳ゲイン成分を乗算器206に夫々出力する。

加算器208は、乗算器206及び207から入力される雑音符号ベクトルと適応符号ベクトルの加算を行って駆動音源信号を生成し、合成フィルタ20 9及び適応符号帳204に出力する。

10 合成フィルタ209は、入力した量子化LPCを用いてLPC合成フィルタを構築する。この合成フィルタに対して加算器208から出力される駆動音源 信号を入力としてフィルタ処理を行って合成信号をポストフィルタ210に 出力する。

ポストフィルタ210は、合成フィルタ209から入力した合成信号に対し 15 て、ピッチ強調、ホルマント強調、スペクトル傾斜補正、ゲイン調整などの音 声信号の主観的品質を改善させるための処理を行い、後処理器211に出力す る。

後処理器211は、ポストフィルタ210から入力した信号に対して、擬似的に定常雑音を生成して重畳することにより、主観品質を改善する。この処理は、モード選択器202から入力されるモード情報M及び雑音区間の平均的LSP(LSPn)を利用して適応的に行う。具体的な後処理については後述する。

なお、本実施の形態においては、モード選択器 2 0 2 から出力されるモード 情報 M は、雑音符号帳 2 0 3 のモード切替と後処理器 2 1 1 の双方で用いられる構成としたが、どちらか一方のみに用いても効果が得られる。

次に、図4を参照して上記実施の形態における音声復号化方法の処理の流れ を示す。本説明においては、音声符号化処理を予め定められた時間長の処理単 位 (フレーム:時間長にして数十ミリ秒程度) 毎に処理を行い、1フレームを さら整数個の短い処理単位 (サブフレーム) 毎に処理を行う例を示す。

ST401において、適応符号帳の内容、合成フィルタメモリ、出力バッファなどの全てのメモリをクリアする。

5 次に、ST402において、符号化データが復号される。具体的には、多重 化されている受信信号の分離化やビットストリーム化されている受信信号を 量子化LPC係数と適応符号ベクトルと雑音符号ベクトルとゲイン情報とを 夫々表現する符号に夫々変換する。

次に、ST403において、LPC係数を復号する。LPC係数は、ST4

10 02にて得られた量子化LPC係数を表現する符号から、実施の形態1に示したLPC係数の量子化方法の逆の手順によって復号される。

次に、ST404において、ST403にて復号されたLPC係数を用いて 合成フィルタが構築される。

次に、ST405において、ST403にて復号されたLPC係数の静的及び動的特徴を用いて、雑音符号帳及び後処理のモード選択が行われる。具体的には、量子化LSPの変動や量子化LPC係数から算出される反射係数や予測残差パワなどを用いる。本ステップにおいて選択されたモードに従って雑音符号帳の復号及び後処理が行われる。このモードは少なくとも2種類以上あり、例えば有声音声部に対応するモードと無声音声部に対応するモードと定常雑20 音部などに対応するモードとから成る。

次に、ST406において、適応符号ベクトルが復号される。適応符号ベクトルは、適応符号ベクトルを表現する符号から適応符号ベクトルを適応符号帳から切り出す位置を復号してその位置から適応符号ベクトルを切り出すことによって、復号される。

25 次に、ST407において、雑音符号ベクトルが復号される。雑音符号ベクトルは、雑音符号ベクトルを表現する符号から雑音符号帳インデックスを復号してそのインデックスに対応する雑音符号ベクトルを雑音符号帳から取り出

10

15

25

すことによって、復号される。雑音符号ベクトルのピッチ周期化などを適用する際は、さらにピッチ周期化などを行った後のものが復号雑音符号ベクトルとなる。また、この雑音符号帳は少なくとも2種類以上のモードを有しており、例えば有声音声部に対応するモードではよりパルス的な雑音符号ベクトルを生成し、無声音声部や定常雑音部などに対応するモードではより雑音的な雑音符号ベクトルを生成するようになっている。

次に、ST408において、適応符号帳ゲインと雑音符号帳ゲインが復号される。ゲイン情報を表す符号からゲイン符号帳インデックスを復号してこのインデックスで示される適応符号帳ゲインと雑音符号帳ゲインの組をゲイン符号帳の中から取り出すことによって、ゲイン情報が復号される。

次に、ST409において、駆動音源信号が生成される。駆動音源信号は、ST406にて選択された適応符号ベクトルにST408にて選択された適応符号帳ゲインを乗じたベクトルと、ST407にて選択された雑音符号ベクトルにST408において選択された雑音符号帳ゲインを乗じたベクトルと、を加算して生成される。

次に、ST410において、復号信号が合成される。ST409にて生成された駆動音源信号を、ST404にて構築された合成フィルタでフィルタリングすることによって、復号信号が合成される。

次に、ST411において、復号信号に対してポストフィルタ処理が行われ 20 る。ポストフィルタ処理は、ピッチ強調処理やホルマント強調処理やスペクト ル傾斜補正処理やゲイン調整処理などの復号信号特に復号音声信号の主観的 品質を改善するための処理から成っている。

次に、ST412において、ポストフィルタ処理後の復号信号に対して最終的な後処理が行われる。この後処理については、ST405にて選択されたモードに対応したものであり、詳細については後述する。本ステップで生成される信号が出力データとなる。

次に、ST413において、サブフレーム処理のループで用いられるメモリ

の更新が行われる。具体的には、適応符号帳の更新やポストフィルタ処理に含まれる各フィルタの状態更新などが行われる。

上記ST404~413はサブフレーム単位の処理である。

次に、ST414において、フレーム処理のループで用いられるメモリの更 新が行われる。具体的には、量子化(復号)LPC係数バッファの更新や出力 データバッファの更新などが行われる。

上記ST402~403及び414はフレーム単位の処理である。また、フレーム単位の処理は符号化データがなくなるまで繰り返し行われる。

(実施の形態3)

15

20

25

10 図 5 は実施の形態 1 の音声符号化装置または実施の形態 2 の音声復号化装置を備えた音声信号送信機及び受信機を示したブロック図である。図 5 A は送信機、図 5 B は受信機を示す。

図5 Aの音声信号送信機では、音声が音声入力装置501によって電気的アナログ信号に変換され、A/D変換器502に出力される。アナログ音声信号はA/D変換器502によってディジタル音声信号に変換され、音声符号化器503に出力される。音声符号化器503は音声符号化処理を行い、符号化した情報をRF変調器504に出力する。RF変調器は符号化された音声信号の情報を変調・増幅・符号拡散などの電波として送出するための操作を行い、送信アンテナ505に出力する。最後に送信アンテナ505から電波(RF信号)506が送出される。

一方、図5Bの受信機においては、電波(RF信号)506を受信アンテナ507で受信し、受信信号はRF復調器508に送られる。RF復調器508は符号逆拡散・復調など電波信号を符号化情報に変換するための処理を行い、符号化情報を音声復号化器509に出力する。音声復号化器509は、符号化情報の復号処理を行ってディジタル復号音声信号をD/A変換器510へ出力する。D/A変換器510は音声復号化器509から出力されたディジタル復号音声信号をアナログ復号音声信号に変換して音声出力装置511に出力

10

25



する。最後に音声出力装置 5 1 1 が電気的アナログ復号音声信号を復号音声に変換して出力する。

上記送信装置及び受信装置は携帯電話などの移動通信機器の移動機または 基地局装置として利用することが可能である。なお、情報を伝送する媒体は本 実施の形態に示したような電波に限らず、光信号などを利用することも可能で あり、さらには有線の伝送路を使用することも可能である。

なお、上記実施の形態1に示した音声符号化装置及び上記実施の形態2に示した音声復号化装置及び上記実施の形態3に示した送信装置及び送受信装置は、磁気ディスク、光磁気ディスク、ROMカートリッジなどの記録媒体にソフトウェアとして記録して実現することも可能であり、その記録媒体を使用することにより、このような記録媒体を使用するパーソナルコンピュータなどにより音声符号化装置/復号化装置及び送信装置/受信装置を実現するとができる。

(実施の形態4)

15 実施の形態4は、上述した実施の形態1、2におけるモード選択器105、202の構成例を示した例である。

図6に実施の形態4にかかるモード選択器の構成を示す。

本実施の形態にかかるモード選択器では、平滑化部601に現在の量子化LSPパラメータを入力して平滑化処理を行う。平滑化部601では、処理単位 時間毎に入力される各次の量子化LSPパラメータを時系列データとして式(1)に示す平滑化処理を行う。

Ls[i]= $(1-\alpha)\times$ Ls[i]+ $\alpha\times$ L[i], i=1,2,...,M, 0< α <1

... (1)

Ls[i]:i次の平滑化量子化LSPパラメータ

L[i]: i次の量子化LSPパラメータ

α:平滑化係数

M:LSP分析次数

10

15



なお、式 (1) において、 α の値は 0.7程度に設定し、それほど強い平滑化にならないようにする。上記式 (1) で求めた平滑化した量子化 L S P パラメータは、遅延部 6 0 2 を経由して加算器 6 1 1 へ入力されると共に、直接加算器 6 1 1 へ入力される。遅延部 6 0 2 は、入力した平滑化した量子化 L S P パラメータを 1 処理単位時間だけ遅延させて加算器 6 1 1 に出力する。

加算器 6 1 1 には、現在の処理単位時間における平滑化された量子化LSPパラメータと 1 つ前の処理単位時間における平滑化された量子化LSPパラメータとが入力される。この加算器 6 1 1 において、現在の処理単位時間における平滑化量子化LSPパラメータと 1 つ前の処理単位時間における平滑化量子化LSPパラメータとの差を算出する。この差はLSPパラメータの各次数毎に算出される。加算器 6 0 6 による算出結果は自乗和算出部 6 0 3 に出力する。

自乗和算出部603は、現在の処理単位時間における平滑化された量子化LSPパラメータと1つ前の処理単位時間における平滑化された量子化LSPパラメータとの次数毎の差の自乗和を計算する。これにより、第1の動的パラメータ (Para 1) が得られる。この第1の動的パラメータをしきい値判定することにより音声区間であるかどうかを識別することができる。すなわち、第1の動的パラメータがしきい値Th1よりも大きい場合には音声区間と判定される。この判定は、後述するモード決定器607において行う。

- 20 平均LSP算出器 609は、平滑化部 601と同様に式(1)に基づいて雑音区間における平均的LSPパラメータを算出し、遅延器 612を介して加算器 610に出力する。ただし、式(1)における α は平均LSP算出器制御器 608によって制御される。なお、 α の値は、0.05程度 \sim 0とし、極めて強い平滑化処理を行うことによって、平均的なLSPパラメータを算出する。
- 25 具体的には、音声区間では αの値を 0 として、音声区間以外の区間でのみ平均をとる (平滑化を行う)ようにすることなどが考えられる。

加算器610は、現在の処理単位時間における量子化LSPパラメータと、

20



平均LSP算出器609によって直前の処理単位時間において算出された雑音区間における平均的量子化LSPパラメータとの差を各次数毎に算出し、自乗値算出器604に出力する。すなわち、後述するようにモード決定がなされた後、平均LSP算出器609で雑音区間の平均LSPが計算され、その雑音区間の平均LSPパラメータが遅延器612を介して1処理単位時間遅延されて加算器610で次の処理単位に用いられる。

自乗値算出器604は、加算器610から出力された量子化LSPパラメータの差分情報を入力し、各次数の自乗値を算出して、総和算出器605に出力すると共に、最大値算出器606に出力する。

10 自乗和算出器 6 0 5 では、各次数の自乗値を用いて自乗和を算出する。この 自乗和が第 2 の動的パラメータ (Para 2) となる。この第 2 の動的パラメー 夕をしきい値判定することにより音声区間であるかどうかを識別することが できる。すなわち、第 2 の動的パラメータがしきい値 Th 2 よりも大きい場合 には音声区間と判定される。この判定は、後述するモード決定器 6 0 7 におい 7 でう。

また、最大値算出器606では、各次の自乗値のうち最大値を選択する。この最大値が第3の動的パラメータ (Para 3) となる。この第3の動的パラメータをしきい値判定することにより音声区間であるかどうかを識別することができる。すなわち、第3の動的パラメータがしきい値Th3よりも大きい場合には音声区間と判定される。この判定は、後述するモード決定器607において行う。この第3のパラメータを用いたしきい値判定は、全次数の自乗誤差を平均化することにより埋もれてしまう変化を検出してより正確に音声区間であるかどうかを判定するために行う。

例えば、複数の自乗和の結果のうち、ほとんどの結果がしきい値を超えなく、 25 1つや2つの結果がしきい値を超える場合、平均化した結果についてしきい値 判定を行うと、平均化した結果がしきい値を超えなくなってしまい、音声区間 と判定されなくなってしまうことがある。上記のように第3の動的パラメータ

を用いてしきい値判定を行うことにより、ほとんどの結果がしきい値を超えなく、1つや2つの結果がしきい値を超える場合においても、最大値でしきい値 判定を行うので、より正確に音声区間と判定することができる。

上述した第1から第3の動的パラメータは、モード決定器607に送られ、 上記しきい値判定により、音声モードが決定され、モード情報として出力される。また、このモード情報は、平均LSP算出器制御器608に送られる。平 均LSP算出器制御器608では、モード情報にしたがって、平均LSP算出器609を制御する。

具体的に、平均LSP算出器609を制御する場合、式(1)のαの値を0 ~0.05程度の範囲で切換えて、平滑化の強さを切換える。最も簡単な例では、音声モードではα=0として平滑化処理をOFFとし、非音声(定常雑音)モードではα=0.05程度として強い平滑化処理によって定常雑音区間の平均LSPの算出が行われるようにする。なお、LSPの各次数毎にαの値を制御することも考えられ、この場合は音声モードにおいても一部(例えば特定の15 周波数帯域に含まれる次数)のLSPを更新すること等が考えられる。

図7は、上記構成を含むモード判定器の構成を示すブロック図である。

このモード判定器は、量子化LSPパラメータの動的特徴を抽出する動的特徴抽出部701と、量子化LSPパラメータの静的特徴を抽出する静的特徴抽出部702とを備える。動的特徴抽出部701は、図6において、平滑化部601から遅延器612までの部分によって構成される。

静的特徴量抽出部702は、正規化予測残差パワ算出部704において量子 化LSPパラメータから予測残差パワを算出する。この予測残差パワは、モー ド決定器607に与えられる。

また、隣接LSP間隔算出部705において、式 (2) に示すように量子化 25 LSPパラメータの隣接する次数毎に間隔を算出する。

Ld[i]=L[i+1]-L[i], i=1,2,…M-1 … (2)
L[i]: i次の量子化LSPパラメータ

隣接LSP間隔算出部705の算出値はモード決定器607へ与えられる。スペクトル傾斜算出部703は、量子化LSPパラメータを用いてスペクトル傾斜情報を算出する。具体的に、スペクトル傾斜を表すパラメータとしては、1次の反射係数が利用可能である。反射係数と線形予測係数(LPC)との間には Levinson-Durbin のアルゴリズムを用いれば互いに変換可能な関係があるので、量子化LPCから1次の反射係数を求めることができ、これをスペクトル傾斜情報として用いる。なお、正規化予測残差パワ算出部704においても量子化LPCから Levinson-Durbin のアルゴリズムを用いて正規化予測残差パワを算出する。すなわち、反射係数も正規化予測残差パワも同じアルゴリズムを用いて量子化LPCから同時に求められる。このスペクトル傾斜情報は、モード決定器607に与えられる。

以上のスペクトル傾斜算出部703~隣接LSP間隔算出部705の要素によって、量子化LSPパラメータの静的特徴量算出部702が構成される。

動的特徴量算出部701及び静的特徴量算出部702の出力は、モード決定 器607へ与えられる。自乗和算出器603から平滑化量子化LSPパラメータの変動量を入力し、自乗和算出器605から雑音区間の平均的量子化LSPパラメータと現在の量子化LSPパラメータとの距離を入力し、最大値算出器606から雑音区間の量子化LSPパラメータと現在の量子化LSPパラメータとの距離の最大値を入力し、正規化予測残差パワ算出部704から量子化 予測残差パワを入力し、隣接LSP間隔算出部705から隣接LSP間隔データのスペクトル傾斜情報を入力し、スペクトル傾斜算出部703から分散情報を入力するする。そして、これらの情報を用いて、現在の処理単位時間における入力信号(又は復号信号)が音声区間であるか否かのモードを決定する。より具体的な音声区間か否かの判定方法は、図8を用いて後述する。

25 次に、図8を参照して、上記実施の形態における音声区間判定方法の詳細に ついて説明する。

まず、ST801において、第1の動的パラメータ(Paral)を算出する。

第1の動的パラメータの具体的内容は、処理単位時間毎の量子化LSPパラメータの変動量であり、式(3)に示される。

$$D(t) = \sum_{i=1}^{M} \left(LSi(t) - LSi(t-1) \right)^{2}$$

$$LSi(t): 時刻(サプフレーム) がにおける平滑化量子化LSP$$
(3)

5 ST802において、第1の動的パラメータが予め定めてある閾値Th1より大きいかどうかをチェックする。閾値Th1を越えている場合は、量子化LSPパラメータの変動量が大きいので、音声区間であると判定する。一方、閾値Th1以下の場合は、量子化LSPパラメータの変動量が小さいので、ST803に進み、さらに別のパラメータを用いた判定処理のステップに進んでゆく。

ST802において、第1の動的パラメータが閾値Th1以下の場合は、ST803に進んで、過去にどれだけ定常雑音区間と判定されたかを示すカウンターの数をチェックする。カウンターは初期値が0で、本モード判定方法によって定常雑音区間であると判定された処理単位時間毎に1ずつインクリメントされる。ST803において、カウンターの数が、予め設定されている閾値ThC以下の場合は、ST804に進み、静的パラメータを用いて音声区間か否かの判定を行う。一方、閾値ThCを越えている場合は、ST806に進み、第2の動的パラメータを用いて音声区間か否かの判定を行う。

ST804では2種類のパラメータを算出する。一つは量子化LSPパラメ 20 ータから算出される線形予測残差パワであり(Para4)、もう一つは量子化LSPパラメータの隣接次数の差分情報の分散である(Para5)。

線形予測残差パワは、量子化LSPパラメータを線形予測係数に変換し、 Levinson-Durbin のアルゴリズムにある関係式を用いることにより、求める ことができる。線形予測残差パワは有声部より無声部の方が大きくなる傾向が 知られているので、有声/無声の判定基準として利用できる。量子化LSPパラメータの隣接次数の差分情報は式(2)に示したもので、これらのデータの分散を求める。ただし、雑音の種類や帯域制限のかけかたによっては、低域にスペクトルの山(ピーク)が存在し易くなるので、低域端の隣接次数の差分情報(式(2)において、i=1)は用いずに、式(2)において、i=2からM-1(Mは分析次数)までのデータを用いて分散を求めた方が雑音区間と音声区間とを分類し易くなる。音声信号においては、電話帯域(200Hz~3.4kHz)内に3つ程度のホルマントを持つため、LSPの間隔が狭い部分と広い部分がいくつかあり、間隔のデータの分散が大きくなる傾向がある。

10 一方、定常ノイズでは、ホルマント構造を持たないため、LSPは比較的等間隔になりやすく、前記分散は小さくなる傾向がある。この性質を利用して、音声区間か否かの判定を行うことが可能である。ただし、前述のように雑音の種類や伝送路の周波数特性などによっては、低域にスペクトルの山(ピーク)をもつ場合があり、この様な場合は最も低域側のLSP間隔が狭くなるので、全ての隣接LSP差分データを用いて分散を求めると、ホルマント構造の有無による差が小さくなり、判定精度が低くなる。

したがって、低域端の隣接LSP差分情報を除いて分散を求めることによって、この様な精度劣化を回避する。ただし、この様な静的パラメータは、動的パラメータに比べると判定能力が低いので、補助的な情報として用いるのが良い。ST804にて算出された2種類のパラメータはST805で用いられる。次に、ST805において、ST804にて算出された2種類のパラメータを用いた閾値処理が行われる。具体的には線形予測残差パワ(Para4)が閾値Th4より小さく、かつ、隣接LSP間隔データの分散(Para5)が閾値Th5より大きい場合に、音声区間と判定する。それ以外の場合は、定常雑音区間(非音声区間)と判定する。定常雑音区間と判定された場合は、カウンターの値を1インクリメントする。

ST806においては、第2の動的パラメータ (Para2) が算出される。第

2の動的パラメータは過去の定常雑音区間における平均的な量子化LSPパラメータと現在の処理単位時間における量子化LSPパラメータとの類似度を示すパラメータであり、具体的には式(4)に示したように、前記2種類の量子化LSPパラメータを用いて各次数毎に差分値を求め、自乗和を求めたものである。求められた第2の動的パラメータは、ST807にて閾値処理に用いられる。

$$E(t) = \sum_{i=1}^{M} \left(Li(t) - LAi \right)^2$$
 (4) $Li(t)$: 時刻(サプフレーム) t における量子化 LSP LAi : 雑音区間の平均量子化 LSP

次に、ST807において、第2の動的パラメータが閾値Th2を越えてい 10 るかどうかの判定が行われる。閾値Th2を越えていれば、過去の定常雑音区間における平均的な量子化LSPパラメータとの類似度が低いので、音声区間と判定し、閾値Th2以下であれば、過去の定常雑音区間における平均的な量子化LSPパラメータとの類似度が高いので、定常雑音区間と判定する。定常雑音区間と判定された場合は、カウンターの値をインクリメントする。

ST808においては、第3の動的パラメータ(Para3)が算出される。第3の動的パラメータは、第2の動的パラメータを用いた判定では判定しにくい、すなわち量子化LSPの差の自乗和だけでは判定されないが、平均的量子化LSPに対して有意な差を持つ次数を検出するためのパラメータであり、具体的には式(5)に示したように、各次数の量子化LSPパラメータの最大値を求めたものである。求められた第3の動的パラメータは、ST808にて閾値処理に用いられる。

 $E(t) = \max\{(Li(t) - LAi)\}_{i=1, 2,..., M}$

5

10

15

(5)

Li(t): 時刻(サプフレーム) tにおける量子化LSP LAi: 雑音区間の平均量子化LSP ただし、MはLSP(LPC)の分析次数

次に、ST808において、第3の動的パラメータが閾値Th3を越えているかどうかの判定が行われる。閾値Th3を越えていれば、過去の定常雑音区間における平均的な量子化LSPパラメータとの類似度が低いので、音声区間と判定し、閾値Th3以下であれば、過去の定常雑音区間における平均的な量子化LSPパラメータとの類似度が高いので、定常雑音区間と判定する。定常雑音区間と判定された場合は、カウンターの値をインクリメントする。

本発明者は、第1及び第2の動的パラメータを用いた判定だけではモード判定誤りが生じることについて、モード判定誤りの原因が、雑音区間の平均的量子化LSPと当該部所における量子化LSPとが非常に近い値を示しており、かつ当該部所における量子化LSPの変動が非常に小さかったことを見出した。ただし、ある特定の次数における量子化LSPに着目すると、雑音区間の平均的量子化LSPと当該部所における量子化LSPとで有意な差があったことから、上述したように、第3の動的パラメータを用いて、全次数の量子化LSPの差(雑音区間の平均的量子化LSPと当該サブフレームにおける量子化LSPの差(雑音区間の平均的量子化LSPと当該サブフレームにおける量子化LSPの差)の自乗和だけでなく、各次数毎の量子化LSPの差を求め、1つの次数においてだけでも差が大きいものが認められた場合は音声区間と判定するようにしている。

これにより、雑音区間の平均的量子化LSPと当該部所における量子化LS 20 Pとが非常に近い値を示しており、かつ当該部所における量子化LSPの変動 が非常に小さい場合でも、より正確にモード判定を行うことができる。

本実施の形態においては、モード判定の際に第1から第3の動的パラメータ をすべて用いてモード判定を行う場合について説明しているが、本発明におい ては、第1の動的パラメータと第3の動的パラメータを用いてモード判定を行

20

うようにしても良い。

なお、符号器側で別途雑音区間を判定するアルゴリズムを備え、雑音区間と判定された区間ではLSP量子化器のターゲットとなるLSPの平滑化を行うことにより、量子化LSPの変動が非常に小さくなるようにする構成と組み合わせて用いれば、本モード判定の精度をさらに改善することも可能である。

(実施の形態5)

本実施の形態では、モードに応じて適応符号帳探索範囲を設定する場合について説明する。

図9は、本実施の形態に係るビッチ探索を行う構成を示すブロック図である。 この構成においては、モード情報に応じて探索範囲を決定する探索範囲決定部 901と、決定された探索範囲においてターゲットベクトルを用いてビッチ探 索を行うビッチ探索部902と、探索されたビッチを用いて適応符号帳903 から適応符号ベクトルを生成する適応符号ベクトル生成部905と、適応符号 ベクトルとターゲットベクトルとピッチ情報とを用いて雑音符号帳を探索す る雑音符号帳探索部906と、探索された雑音符号帳ベクトルとビッチ情報と を用いて雑音適応符号帳904から雑音符号ベクトルを生成する雑音符号ベクトル生成部907とを含む。

次に、この構成を用いてビッチ探索を行う場合について説明する。まず、実施の形態4に記載したようにしてモード判定が行われた後、モード情報が探索範囲決定部901に入力される。探索範囲決定部901では、モード情報に基づいてビッチ探索の範囲を決定する。

具体的には、定常雑音モード(又は定常雑音モードと無声モード)では、ピッチ探索範囲をサブフレーム長以上(すなわち、サブフレーム以上過去に溯るよう)に設定し、それ以外のモードでは、ピッチ探索範囲をサブフレーム長以25 下も含むようにする。これにより、定常雑音区間におけるサブフレーム内で周期化が起こることを防止する。本発明者は、以下の理由によりモード情報に基づくピッチ探索範囲を限定することが雑音符号帳の構成において好ましいこ

とを見出した。

常に固定のピッチ周期化を適用する雑音符号帳を構成する際、ランダム符号 帳(雑音的な符号帳)率を100%に上げても swirling あるいは water falling 歪みと呼ばれる類の符号化歪みが強く残ることが確認された。この swirling 歪みについては、例えば T.Wigren ら: "Improvements of 5 Background Sound Coding in Linear Predictive Speech Coders", IEEE Proc. ICASSP'95, pp25-28 などに示されているように、短期スペ クトル (合成フィルタの周波数特性)の変動が原因であることが知られている。 しかしながら、ピッチ周期化のモデルは周期性を持たない雑音信号を表現する のには適さないことは明らかであり、周期化による特有の歪みを生じている可 10 能性が考えられる。このため、雑音符号帳の構成においてピッチ周期化の影響 があるかどうかを調べた。雑音符号ベクトルに対するピッチ周期化をなくした 場合、適応符号ベクトルをオール0にした場合、のそれぞれについて試聴した 結果、どちらの場合も swirling 歪みのような歪みが残ることが確認された。 また、適応符号ベクトルをオール0にし、かつ雑音符号ベクトルに対するピッ 15 チ周期化処理を外すと、前記歪みがかなり軽減されることが確認された。これ らのことから、1サブフレーム内でのピッチ周期化が少なからず前記歪みの原 因になっていることが確認できた。

そこで、本発明者は、まず、雑音モードにおいては、適応符号ベクトルの生 20 成において、ピッチ周期の探索範囲をサブフレーム長以上の部分のみに限定す るようにした。これにより、1サブフレーム内における周期性強調を避けるこ とができる。

なお、このようなモード情報に応じて適応符号帳の一部のみを使用する制御、 すなわち、定常雑音モードでピッチ周期の探索範囲を限定する制御を行うと、 デコーダ側で定常雑音モードでピッチ周期が短いことを検出して、誤りを検出 することも可能である。

図10(a)を用いて説明すると、モード情報が定常雑音モードである場合

には、探索範囲はサブフレーム長(L)以上に限定した探索範囲②となり、モード情報が定常雑音モード以外のモードである場合には、探索範囲はサブフレーム長未満範囲を含む探索範囲①となる(なお、図において、探索範囲の下限(最も短いピッチラグ)は0として図示されているが、8 k H z サンプリングで $0\sim2$ 0 サンプル程度の範囲はピッチ周期としては短すぎるため一般的には探索せず、1 $5\sim2$ 0 サンプル以上の範囲を探索範囲①とする)。この探索範囲の切り替えは、探索範囲決定部 9 0 1 において行う。

ピッチ探索部902では、探索範囲決定部901で決定した探索範囲において、入力されたターゲットベクトルを用いてピッチ探索を行う。具体的には、

- 10 決定されたピッチ探索範囲において、適応符号帳903の中から取り出した適 応符号ベクトルにインパルス応答を畳み込むことにより、適応符号帳成分を算 出し、この値とターゲットベクトルとの誤差を最小とする適応符号ベクトルを 生成するピッチを抽出する。適応符号ベクトル生成部905では、求められた ピッチによって適応符号ベクトルが生成される。
- 15 雑音符号帳探索部906では、生成した適応符号ベクトル及びターゲットベクトルを用い、求められたピッチで雑音符号帳を探索する。具体的には、雑音符号帳探索部906は、雑音符号帳904の中から取り出した雑音符号ベクトルにインパルス応答を畳み込むことにより、雑音符号帳成分を算出し、この値とターゲットベクトルとの誤差を最小とする雑音符号ベクトルを選び出す。
- 20 このように、本実施の形態では、定常雑音モード(又は定常雑音モードと無声モード)において、探索範囲をサブフレーム長以上に限定することにより、雑音符号ベクトルに対するピッチ周期性を抑制することができ、雑音符号帳構成の際のピッチ周期化に起因する特有の歪みの発生を防止することができる。その結果、合成される定常雑音信号の自然性を高めることができる。
- 25 次に、ピッチ周期性を抑制する観点から考えると、定常雑音モード(又は定常雑音モードと無声モード)で、ピッチ周期化ゲインを制御して、すなわち、 定常雑音モードでは、適応符号ベクトル生成において、ピッチ周期化ゲインを

0又は1未満に下げることにより、適応符号ベクトルに対するピッチ周期化 (適応符号ベクトルのピッチ周期性)を抑制することができる。例えば、定常 雑音モードにおいては、図10(b)に示すように、ピッチ周期化ゲインを0 としたり、図10(c)に示すように、ピッチ周期化ゲインを1未満に下げる。 なお、図10(d)は一般的な適応符号ベクトル生成法である。図中のT0は ピッチ周期を示す。

また、雑音符号ベクトル生成についても同様の制御を行う。このような制御は、図11に示すような構成により実現することができる。この構成においては、雑音符号帳1103から雑音符号ベクトルを周期化フィルタ1102に入力し、周期化ゲイン制御器1101でモード情報に応じて周期化フィルタ1102におけるピッチ周期化ゲインを制御する。

また、さらに、一部の雑音符号帳に対してはピッチ周期化を弱くし、残りの雑音符号帳に対してはピッチ周期化を強くする構成も有効である。

このような制御は、図12に示すような構成により実現することができる。この構成においては、雑音符号帳1203から雑音符号ベクトルを周期化フィルタ1201に入力し、雑音符号帳1204から雑音符号ベクトルを周期化フィルタ1202に入力し、周期化ゲイン制御器1206でモード情報に応じて周期化フィルタ1201,1202におけるピッチ周期化ゲインを制御する。例えば、雑音符号帳1203が代数符号帳であり、雑音符号帳1204がランダム符号帳(例えば、ガウス符号帳などが挙げられる)である場合には、代数符号帳用の周期化フィルタ1201のピッチ周期化ゲインを1又は1に近い値とし、ランダム符号帳用の周期化フィルタ1202のピッチ周期化ゲインはそれより低めの値にする。どちらか一方の雑音符号帳の出力が雑音符号帳全体の出力としてスイッチ1205によって選択される。

25 上記のように、定常雑音モード(又は定常雑音モードと無声モード)において、探索範囲をサブフレーム長以上に限定することにより、雑音符号ベクトルに対するピッチ周期性を抑制することができ、雑音符号帳構成の際のピッチ周

15

20

25

期化による歪みの発生を防止することができる。その結果、周期性を持たない 雑音信号のような入力信号に対する符号化性能を改善することができる。

また、ビッチ周期化ゲインを切り替える場合、適応符号帳に対しても2周期 目以降の周期化ゲインも同様とする構成や、適応符号帳の2周期目以降はオール0とするして周期化しないようにしても良い。この場合、現サブフレームのバッファに用いる信号をオール0にするか、周期化ゲインに対応するように信号振幅を減衰させた現サブフレームの線形予測残差信号をコピーするなどすることにより、従来のビッチ探索法そのままでピッチ探索を行うことが可能である。

10 (実施の形態 6)

本実施の形態では、モードによりピッチ重み付けを切り替える場合について 説明する。

ピッチ探索時においては、一般的に倍ピッチ誤り(ピッチ周期の整数倍のピッチを選択する誤り)を防止する手法が用いられる。しかしながら、周期性の無い信号に対しては、この手法が品質劣化を招く要因となる場合がある。本実施の形態では、この倍ピッチ誤りを防止する手法をモードによってON/OF F切換えすることにより、このような劣化を回避する。

図13は、本実施の形態に係る重み付け処理部の構成を示す図である。この構成においては、ピッチ候補の選択を行う場合に、自己相関関数算出器1301からの出力を、上記実施の形態で選択されたモード情報にしたがって切り替えて、重みづけ処理器1302を介して又は直接最大化ピッチ選択器1303に入力する。すなわち、モード情報が定常雑音モードでない場合には、短いピッチが選択されるように、自己相関関数算出器1301からの出力を重みづけ処理器1302に入力し、重みづけ処理器1302において後述する重みづけ処理器1302に入力し、重みづけ処理器1302において後述する重みづけ処理を行って、この出力を最大化ピッチ選択器1303に入力する。図13において、参照符号1304,1305は、モード情報にしたがって自己相関関数算出器1301からの出力先を切り替えるスイッチである。

10

図14は、上記モード情報にしたがって重みづけ処理を行う場合のフロー図である。自己相関関数算出器1301において、残差信号の正規化自己相関関数(ピッチ周期)を計算する(ST1401)。すなわち、比較を始めるサンプル時点を設定し(n=Pmax)、その時点における自己相関関数の結果を求める(ST1402)。なお、この比較を始めるサンプルの時点は、最も時間的に後ろの時点である。

次いで、このサンプル時点における自己相関関数の結果に重みづけしたもの $(ncor_max \times \alpha)$ と、このサンプルより手前のサンプル時点における 自己相関関数の結果 (ncor[n-1]) とを比較する (ST1403)。この場合、重みづけは、手前のサンプル時点が大きくなるように設定される $(\alpha < 1)$ 。

そして、(ncor[n-1])が(ncor_max×α)よりも大きければ、その時点における最大値(ncor_max)をncor[n-1]とし、ビッチをn-1とする(ST1404)。そして、重みづけの値αに係数γ(ここでは例えば0.994)を乗算し、nの値を手前のサンプル時点(n-1)に設定し(ST1405)、nが最小値(Pmin)であるかどうかを判断する(ST1406)。一方、(ncor[n-1])が(ncor_max×α)よりも大きくなければ、重みづけの値αに係数γ(0<γ≦1.0、ここでは例えば0.994)を乗算し、nの値を手前のサンプル時点(n-1)に設定し(ST1405)、nが最小値(Pmin)であるかどうかを判断する(ST1406)。この判断は、最大化ビッチ選択器1303において行う。

nがPminであれば、比較を終了してフレームピッチ周期候補 (pit)を出力する。nがPminでなければ、ST1403にもどり、一連の処理を繰り返す。

25 このような重みづけを行うことにより、すなわちサンプル時点を手前にシフトするにしたがって重みづけ係数 (α)を小さくすることにより、手前のサンプル時点の自己相関関数に対する閾値が小さくなるので、短い周期が選ばれ易

くなり、倍ピッチ誤りを回避できる。

5

10

図15は、重みづけ処理を行なわないでピッチ候補の選択を行う場合のフロー図である。自己相関関数算出器1301において、残差信号の正規化自己相関関数(ピッチ周期)を計算する(ST1501)。すなわち、比較を始めるサンプル時点を設定し(n=Pmax)、その時点における自己相関関数の結果を求める(ST1502)。なお、この比較を始めるサンプルの時点は、最も時間的に後ろの時点である。

次いで、このサンプル時点における自己相関関数の結果 $(n c o r _max)$ と、このサンプルより手前のサンプル時点における自己相関関数の結果 $(n c o r _max)$ $o r _max)$ とを比較する (ST1503)。

そして、(ncor[n-1])が(ncor_max)よりも大きければ、その時点における最大値(ncor_max)をncor[n-1]とし、ピッチをn-1とする(ST1504)。そして、nの値を手前のサンプル時点(n-1)に設定し(ST1505)、nがサブフレーム(N_subframe)であるかどうかを判断する(ST1506)。一方、(ncor[n-1])が(ncor_max)よりも大きくなければ、nの値を手前のサンプル時点(n-1)に設定し(ST1505)、nがサブフレーム(N_subframe)であるかどうかを判断する(ST1506)。この判断は、最大化ピッチ選択器1303において行う。

20 nがサブフレーム (N_subframe) であれば、比較を終了してフレームピッチ周期候補 (pit) を出力する。nがサブフレーム (N_subframe) でなければ、サンプル時点を手前にずらした上でST1503にもどり、一連の処理を繰り返す。

このように、サブフレーム内でのピッチ周期化が起こらない範囲でピッチ探 25 索を行うことおよび短いピッチに優先度を持たせないようにすることにより、 定常雑音モードにおける品質劣化を抑えることが可能となる。上記ピッチ周期 候補の選択においては、すべてのサンプル時点について比較を行って最大値を

選択するようにしているが、本発明においては、サンプル時点を少なくとも2つのレンジに分割し、そのレンジにおいてそれぞれ最大値を求めた後に、その最大値間で比較を行うようにしても良い。また、ピッチの探索順序はピッチ周期の短い方から順にしても良い。

5 (実施の形態7)

15

本実施の形態においては、上記実施の形態において選択したモード情報にしたがって適応符号帳の使用の有無を切り替える場合について説明する。すなわち、モード情報が定常雑音モード(又は定常雑音モードと無声モード)では、 適応符号帳を使用しないように切り替える。

10 図16は、本実施の形態に係る音声符号化装置の構成を示すブロック図である。図16において、図1に示す部分と同じ部分については、図1と同一の符号を付してその詳細な説明は省略する。

図16に示す音声符号化装置は、定常雑音モードの際に使用する雑音符号帳 1602と、この雑音符号帳1602に対するゲイン符号帳1601と、雑音符号帳1602からの雑音符号ベクトルにゲインを乗算する乗算器1603と、モード選択器105からのモード情報にしたがって符号帳の切り替えを行うスイッチ1604と、符号を多重化して多重化符号を出力する多重化装置1605とを有する。

上記構成を有する音声符号化装置においては、モード選択器105からのモ 20 ード情報にしたがってスイッチ1604が適応符号帳110及び雑音符号帳 109の組み合わせと、雑音符号帳1602とを切り替える。すなわち、雑音符号帳109用の符号S1,適応符号帳110用の符号P,及びゲイン符号帳 111用の符号G1の組み合わせと、雑音符号帳1602用の符号S2及びゲイン符号帳1601用の符号G2の組み合わせとをモード選択器105から 出力されたモード情報Mにより切り替える。

モード選択器105で定常雑音モード(定常雑音モードと無声モード)の情報が出力された時には、スイッチ1604は、雑音符号帳1602に切り替え、

15

20

25

適応符号帳を使用しない。一方、モード選択器105で定常雑音モード(定常雑音モードと無声モード)以外のモードの情報が出力された時には、スイッチ1604は、雑音符号帳109及び適応符号帳110に切り替える。

雑音符号帳109用の符号S1,適応符号帳110用の符号P,ゲイン符号帳111用の符号,雑音符号帳1602用の符号S2及びゲイン符号帳1601用の符号G2は、一旦多重化装置1605に入力される。多重化装置1605は、上述したようにモード情報Mにより上述したいずれかの組み合わせを選択して、選択された組み合わせの符号を多重した多重化符号Cを出力する。

図17は、本実施の形態に係る音声復号化装置の構成を示すブロック図であ 10 る。図17において、図2に示す部分と同じ部分については、図2と同一の符 号を付してその詳細な説明は省略する。

図17に示す音声復号化装置は、定常雑音モードの際に使用する雑音符号帳1702と、この雑音符号帳1702に対するゲイン符号帳1701と、雑音符号帳1702からの雑音符号ベクトルにゲインを乗算する乗算器1703と、モード選択器202からのモード情報にしたがって符号帳の切り替えを行うスイッチ1704と、多重化符号を分離する多重分離装置1705とを有する。

上記構成を有する音声復号化装置においては、モード選択器 2 0 2 からのモード情報にしたがってスイッチ 1 7 0 4 が適応符号帳 2 0 4 及び雑音符号帳 2 0 3 の組み合わせと、雑音符号帳 1 7 0 2 とを切り替える。すなわち、多重化符号 C が多重分離装置 1 7 0 5 に入力され、最初にモード情報が分離・復号され、復号されたモード情報にしたがって、G 1, P, S 1 の符号セット又はG 2, S 2 の符号セットのいずれかが分離・復号される。符号 G 1 はゲイン符号帳 2 0 5 に出力され、符号 P は適応符号帳 2 0 4 に出力され、符号 S 1 は雑音符号帳 2 0 3 に出力される。また、符号 S 2 は雑音符号帳 1 7 0 2 に出力され、符号 G 2 はゲイン符号帳 1 7 0 1 に出力される。

モード選択器202で定常雑音モード(定常雑音モードと無声モード)の情

報が出力された時には、スイッチ1704は、雑音符号帳1702に切り替え、 適応符号帳を使用しない。一方、モード選択器202で定常雑音モード(定常 雑音モードと無声モード)以外のモードの情報が出力された時には、スイッチ 1704は、雑音符号帳203及び適応符号帳204に切り替える。

5 これらのように、モード情報にしたがって、適応符号帳の使用の有無を切り 替えることにより、入力(音声)信号の状態に応じて適切な音源モデルが選択 されるので、復号信号の品質を改善することができる。

(実施の形態8)

本実施の形態においては、モード情報にしたがって擬似定常雑音生成器を用 10 いる場合について説明する。

定常雑音の音源としては、できるだけ白色ガウス雑音のような音源を用いることが望ましいが、音源としてパルス音源を用いる場合には、合成フィルタを通すと望ましい定常雑音を得ることができない。そこで、本実施の形態では、白色ガウス雑音のような音源を生成する音源生成部と、定常雑音のスペクトル包絡を表すLSP合成フィルタとで構成される定常雑音生成器を提供する。この定常雑音生成器で生成される定常雑音は、CELPの構成では表すことができないので、上記構成の定常雑音生成器をモデル化して音声復号化装置に備えるようにする。そして、この定常雑音生成器で生成された定常雑音信号を音声区間/非音声区間に拘わらず復号信号に重畳する。

20 なお、この定常雑音信号を復号信号に重畳する場合において、常に固定の聴 覚重み付けがなされているときは、雑音区間について雑音レベルが小さくなる 傾向があるので、この定常雑音信号を復号信号に重畳しても雑音レベルが大き くなりすぎない様に調整することが可能である。

また、本実施の形態では、CELP型復号化装置の構成要素となっている雑 25 音符号帳から、ランダムにベクトルを選択してくることによって雑音駆動音源 ベクトルを生成し、生成した雑音駆動音源ベクトルを駆動信号として、定常雑音区間の平均LSPによって特定されるLPC合成フィルタで定常雑音信号

を生成する。生成された定常雑音信号は、定常雑音区間の平均的パワを定数倍 (0.5倍前後)したパワにスケーリングされて、復号信号(ポストフィルタ 出力信号)に加算される。定常雑音加算後の信号パワを定常雑音加算前の信号パワに合わせるために、加算後の信号に対してスケーリング処理を行っても良い。

5

15

25

図18は、本実施の形態に係る音声復号化装置の構成を示すブロック図である。ここで、定常雑音生成器1801は、雑音区間の平均LSPをLPCに変換するLPC変換器1812と、雑音符号帳1804におけるランダム符号帳1804aからのランダム信号を入力して雑音を生成する雑音生成器1814と、生成した雑音信号で駆動される合成フィルタ1813と、モード判定器1802で判定されたモードに基づいて定常雑音のパワを算出する定常雑音パワ算出器1815と、合成フィルタ1813で合成された雑音信号に定常雑音のパワを乗算してスケーリングを行う乗算器1816とを有する。

このような擬似定常雑音生成器を備えた音声復号化装置においては、符号器から伝送されたLSP符号Lと雑音符号ベクトルを表現する符号帳インデックスSと適応符号ベクトルを表現する符号帳インデックスAとゲイン情報を表現する符号帳インデックスGとが、それぞれLPC復号器1803と雑音符号帳1804と適応符号帳1805とゲイン符号帳とに入力される。

LSP復号器1803は、LSP符号Lから量子化LSPを復号し、モード 20 * 判定器1802とLPC変換器1809に夫々出力する。

モード判定器1802は、図19に示す構成を有しており、モード決定器1901では、LSP復号器1803から入力した量子化LSPを用いてモードを決定し、そのモード情報を雑音符号帳1804及びLPC変換器1809に送る。また、平均LSP算出器制御器1902において、モード決定器1901で決定されたモード情報に基づいて平均LSP算出器1903を制御する。すなわち、平均LSP算出器制御器1902は、定常雑音モードにおいて、現在の量子化LSP及び過去の量子化LSPから雑音区間の平均LSPを算出

10

15

するように平均LSP算出器1902を制御する。この雑音区間の平均LSPは、LPC変換器1812に出力されると共に、モード決定器1901に出力される。

雑音符号帳1804は、予め定められた個数の形状の異なる雑音符号ベクトルが格納されており、入力した符号Sを復号して得られる雑音符号帳インデックスによって指定される雑音符号ベクトルを出力する。また、この雑音符号帳1804は、ランダム符号帳1804aと代数符号帳である部分的代数符号帳1804bとを有しており、例えば有声音声部に対応するモードでは、部分的代数符号帳1804bから、よりパルス的な雑音符号ベクトルを生成し、無声音声部や定常雑音部などに対応するモードでは、ランダム符号帳1804aから、より雑音的な雑音符号ベクトルを生成するような構造となっている。

モード判定器1802の判定結果により、ランダム符号帳1804aのエントリ数と部分的代数符号帳1804bのエントリ数との比率が切換えられる。 雑音符号帳1804から出力される雑音符号ベクトルは、前記2種類以上のモードのエントリの中から最適なものが選択され、乗算器1806で雑音符号帳 ゲインGが乗じられた後に加算器1808に出力される。

適応符号帳1805は、過去に生成した駆動音源信号を逐次更新しながらバッファリングしており、入力した符号Pを復号して得られる適応符号帳インデックス(ピッチ周期(ピッチラグ))を用いて適応符号ベクトルを生成する。

20 適応符号帳1805にて生成された適応符号ベクトルは、乗算器1807で適応符号帳ゲインGが乗じられた後に加算器1808に出力される。

加算器1808は、乗算器1806及び1807から入力される雑音符号ベクトルと適応符号ベクトルの加算を行って駆動音源信号を生成し、合成フィルタ1810に出力する。

25 合成フィルタ1810は、入力した量子化LPCを用いてLPC合成フィルタを構築する。この合成フィルタに対して加算器1808から出力される駆動音源信号を入力としてフィルタ処理を行って合成信号をポストフィルタ18

11に出力する。

WO 01/52241

10

る。

ポストフィルタ1811は、合成フィルタ1810から入力した合成信号に対して、ピッチ強調、ホルマント強調、スペクトル傾斜補正、ゲイン調整などの音声信号の主観的品質を改善させるための処理を行う。

5 一方、モード判定器 1802から出力された雑音区間の平均 LSPは、定常 雑音生成器 1801の LPC 変換器 1812に入力され、そこで LPC に変換 される。この LPC は、合成フィルタ 1813に入力される。

雑音生成器 1814は、ランダム符号帳 1804 aからランダムにランダムベクトルを選択し、選択したベクトルを用いて雑音信号を生成する。合成フィルタ 1813は、雑音生成器 1814で生成された雑音信号により駆動される。合成された雑音信号は、乗算器 1816に出力される。

定常雑音パワ算出器1815は、モード判定器1802から出力されるモー ド情報と、ポストフィルタ1811から出力される信号のパワ変化の情報を用 いて、確実な定常雑音区間を判定する。確実な定常雑音区間とは、前記モード 情報が非音声区間(定常雑音区間)を示していて、かつ、前記パワ変化が少な 15 い区間のことである。前記モード情報が定常雑音区間を示していても、前記パ ワ変化が大きく上昇する場合は音声の立ち上がり部である可能性があるため 音声区間として扱う。そして、定常雑音区間と判定された区間の平均的パワを 算出する。さらに、復号音声信号に重畳する定常雑音信号のパワが大きくなり 20 すぎないように、前記平均的パワに一定の係数を乗じたパワが得られるように、 乗算器1816において合成フィルタ1813からの出力信号に乗ずべきス ケーリング係数を求める。乗算器1816では、定常雑音パワ算出器1815 から出力されるスケーリング係数により、合成フィルタ1813から出力され た雑音信号がスケーリングされる。このスケーリングされた雑音信号は、加算 器1817に出力される。加算器1817では、上述したポストフィルタ18 25 11からの出力にスケーリングされた雑音信号が重畳され、復号音声が得られ

上記構成の音声復号化装置では、音源をランダムに生成するフィルタ駆動型の擬似定常雑音生成器 1801を用いているので、同じ合成フィルタ、同じパワ情報を繰り返して使用しても、セグメント間の不連続性に起因するブザー音的なノイズが発生せず、自然なノイズを生成することが可能である。

5 本発明は上記実施の形態 1 から 8 に限定されず、種々変更して実施することが可能である。例えば、上記実施の形態 1 から 8 は適宜組み合わせて実施することが可能である。また、本発明の定常雑音生成器はいかなるタイプの復号器に対しても適用可能であり、必要に応じて、雑音区間の平均 L S P を供給する手段と、雑音区間(モード情報)を判定する手段と、適当な雑音生成器(または適当なランダム符号帳)と、雑音区間の平均パワ(平均エネルギー)を供給(算出)する手段と、を設ければ良い。

本発明のマルチモード音声符号化装置は、音声信号に含まれる声道情報を表す少なくとも1種類以上のパラメータを符号化する第1符号化部と、前記音声信号に含まれる音源情報を表す少なくとも1種類以上のパラメータを幾つかのモードで符号化可能な第2符号化部と、前記第1符号化部で符号化された特定パラメータの動的特徴に基づいて前記第2符号化部のモードを判定するモード判定部と、前記第1及び第2符号化部によって符号化された複数種類のパラメータ情報によって入力音声信号を合成する合成部と、を具備し、

15

20

前記モード切替部は、量子化LSPパラメータのフレーム間変化を算出する 算出部と、量子化LSPパラメータが定常的であるフレームにおける平均的量 子化LSPパラメータを算出する算出部と、前記平均的量子化LSPパラメー タと現在の量子化LSPパラメータとの距離を算出し、特定の次数の量子化L SPパラメータと前記平均的量子化LSPパラメータとの間の所定量の差を 検出する検出部と、を有する構成を採る。

25 この構成によれば、特定の次数の量子化LSPパラメータと平均的量子化L SPパラメータとの間の所定量の差を検出するので、平均化した結果について 判定した場合に音声区間と判定されなくなってしまうときでも、正確に音声区

間と判定することができる。これにより、雑音区間の平均的量子化LSPと当該部所における量子化LSPとが非常に近い値を示しており、かつ当該部所における量子化LSPの変動が非常に小さい場合でも、正確にモード判定を行うことができる。

5 本発明のマルチモード音声符号化装置は、上記構成において、モードが定常 雑音モードである場合に、ピッチ周期の探索範囲をサブフレーム長以上のみに 限定する探索範囲決定手段を具備する構成を採る。

この構成によれば、定常雑音モード(又は定常雑音モードと無声モード)に おいて、探索範囲をサブフレーム長以上に限定することにより、雑音符号ベクトルに対するピッチ周期性を抑制することができ、復号音声信号に生じるピッチ周期化モデルに起因する符号化歪みを防止することができる。

本発明のマルチモード音声符号化装置は、上記構成において、符号帳を用いてピッチ周期を決定する際に、モードに応じてピッチ周期化利得を制御するピッチ周期化利得制御部を具備する構成を採る。

15 この構成によれば、1サブフレーム内における周期性強調を避けることができる。これにより、適応符号ベクトル生成の際に生じるピッチ周期化モデルに 起因する符号化歪みを防止することができる。

本発明のマルチモード音声符号化装置は、上記構成において、ピッチ周期化利得制御部が、雑音符号帳毎に利得を制御する構成を採る。

20 この構成によれば、定常雑音モード(又は定常雑音モードと無声モード)に おいて、雑音符号帳毎に利得を変えることにより、雑音符号ベクトルに対する ピッチ周期性を抑制することができ、雑音符号ベクトル生成の際に生じるピッ チ周期化モデルに起因する符号化歪みを防止することができる。

本発明のマルチモード音声符号化装置は、上記構成において、ピッチ周期化 25 利得制御部が、モードが定常雑音モードである場合に、ピッチ周期化利得を下 げる構成を採る。

本発明のマルチモード音声符号化装置は、上記構成において、ピッチ周期の

15

探索時において、入力音声の残差信号の自己相関関数を求める自己相関関数算出部と、自己相関関数の結果に対してモードに応じて重みづけ処理を行う重みづけ処理部と、重みづけ処理された自己相関関数の結果を用いてピッチ候補を選択する選択部と、を具備する構成を採る。

5 この構成によれば、ビッチ構造を持たない信号に対する復号音声信号の品質 劣化を回避することができる。

本発明のマルチモード音声復号化装置は、音声信号に含まれる声道情報を表す少なくとも1種類以上のパラメータを復号化する第1復号化部と、前記音声信号に含まれる音源情報を表す少なくとも1種類以上のパラメータを幾つかの符号化モードで復号化可能な第2復号化部と、前記第1復号化部で復号化された特定パラメータの動的特徴に基づいて前記第2復号化部のモードの判定を行うモード判定部と、前記第1及び第2復号化部によって復号化された複数種類のパラメータ情報によって音声信号を復号する合成部と、を具備し、

前記モード切替部は、量子化LSPパラメータのフレーム間変化を算出する 算出部と、量子化LSPパラメータが定常的であるフレームにおける平均的量 子化LSPパラメータを算出する算出部と、前記平均的量子化LSPパラメー タと現在の量子化LSPパラメータとの距離を算出し、特定の次数の量子化L SPパラメータと前記平均的量子化LSPパラメータとの間の所定量の差を 検出する検出部と、を有する構成を採る。

この構成によれば、特定の次数の量子化LSPパラメータと平均的量子化LSPパラメータとの間の所定量の差を検出するので、平均化した結果について判定した場合に音声区間と判定されなくなってしまうときでも、正確に音声区間と判定することができる。これにより、雑音区間の平均的量子化LSPと当該部所における量子化LSPとが非常に近い値を示しており、かつ当該部所における量子化LSPの変動が非常に小さい場合でも、正確にモード判定を行うことができる。

本発明のマルチモード音声復号化装置は、上記構成において、モード判定部

WO 01/52241

5

20

25

で判定されたモードが定常雑音モードである場合に、雑音区間の平均LSPパラメータを出力し、かつ、前記平均LSPパラメータから求められたLPCパラメータで構築された合成フィルタを雑音符号帳から取得したランダム信号で駆動させることにより定常雑音を生成する定常雑音生成部を具備する構成を採る。

この構成によれば、音源をランダムに生成するフィルタ駆動型の擬似定常雑音生成器 1801を用いているので、同じ合成フィルタ、同じパワ情報を繰り返して使用しても、セグメント間の不連続性に起因するブザー音的なノイズが発生せず、自然なノイズを生成することが可能である。

10 以上説明したように、本発明によれば、モード判定において、第3の動的パラメータを用いて最大値でしきい値判定を行うので、ほとんどの結果がしきい値を超えなく、1つや2つの結果がしきい値を超える場合においても、正確に音声区間と判定することができる。

本明細書は、2000年1月11日出願の特願2000-002874に基づく。この内容はすべてここに含めておく。また、本発明は、LSPのフレーム間変化と、求められたLSPと過去の雑音区間(定常区間)における平均LSPとの間の距離と、を用いて定常雑音区間を判定するモード判定器を基本構成としている。この内容は、1998年8月21日出願の特願平10-236147号及び1998年9月21日出願の特願平10-266883号に基づく。これらの内容もすべてここに含めておく。

産業上の利用可能性

本発明は、ディジタル移動通信システムなどにおける低ビットレート音声符号化装置、特に音声信号を声道情報と音源情報とに分離して表現するようなC ELP型音声符号化装置などに適用することができる。

請求の範囲

1. 音声信号に含まれる声道情報を表す少なくとも1種類以上のパラメータを復号化する第1復号化手段と、前記音声信号に含まれる音源情報を表す少なくとも1種類以上のパラメータを幾つかの符号化モードで復号化可能な第2復号化手段と、前記第1復号化手段で復号化された特定パラメータの動的特徴に基づいてモードの判定を行うモード判定手段と、前記第1及び第2復号化手段によって復号化された複数種類のパラメータ情報によって音声信号を復号する合成手段と、を具備し、

前記モード判定手段は、量子化LSPパラメータのフレーム間変化を算出す 10 る手段と、量子化LSPパラメータが定常的であるフレームにおける平均的量子化LSPパラメータを算出する手段と、前記平均的量子化LSPパラメータと現在の量子化LSPパラメータとの距離を算出し、特定の次数の量子化LSPパラメータと前記平均的量子化LSPパラメータとの間の所定量の差を検出する手段と、を有するマルチモード音声復号化装置。

- 15 2.モード判定手段においてモードが定常雑音モードである場合に、雑音区間の平均LSPパラメータを出力し、かつ、前記平均LSPパラメータから求められたLPCパラメータで構築された合成フィルタを雑音符号帳から取得したランダム信号で駆動させることにより定常雑音を生成する定常雑音生成手段を具備する請求項1記載のマルチモード音声復号化装置。
- 20 3. 音声信号に含まれる声道情報を表す少なくとも1種類以上のパラメータを復号化する第1復号化手段と、前記音声信号に含まれる音源情報を表す少なくとも1種類以上のパラメータを幾つかの符号化モードで復号化可能な第2復号化手段と、前記第1復号化手段で復号化された特定パラメータの動的特徴に基づいてモードの判定を行うモード判定手段と、を具備するモード判定装置。
- 25 4. 量子化LSPパラメータのフレーム間変化を算出する手段と、量子化LS Pパラメータが定常的であるフレームにおける平均的量子化LSPパラメータを算出する手段と、前記平均的量子化LSPパラメータと現在の量子化LS

Pパラメータとの距離を算出し、特定の次数の量子化LSPパラメータと前記平均的量子化LSPパラメータとの間の所定量の差を検出する手段と、を有する請求項3記載のモード判定装置。

- 5. 雑音音源を生成する音源生成手段と、定常雑音のスペクトル包絡を表すL 5 SP合成フィルタと、を具備し、請求項4記載のモード判定装置で判定された モード情報を用いる定常雑音生成装置。
 - 6. 音源生成手段は、雑音符号帳からランダムに選択したベクトルから雑音駆動音源ベクトルを生成する請求項5記載の定常雑音生成装置。
- 7. 音声信号に含まれる声道情報を表す少なくとも1種類以上のパラメータを 10 符号化する第1符号化手段と、前記音声信号に含まれる音源情報を表す少なく とも1種類以上のパラメータを幾つかのモードで符号化可能な第2符号化手 段と、前記第1符号化手段で符号化された特定パラメータの動的特徴に基づい て前記第2符号化手段のモードを判定するモード判定手段と、前記第1及び第 2符号化手段によって符号化された複数種類のパラメータ情報によって入力 15 音声信号を合成する合成手段と、を具備し、

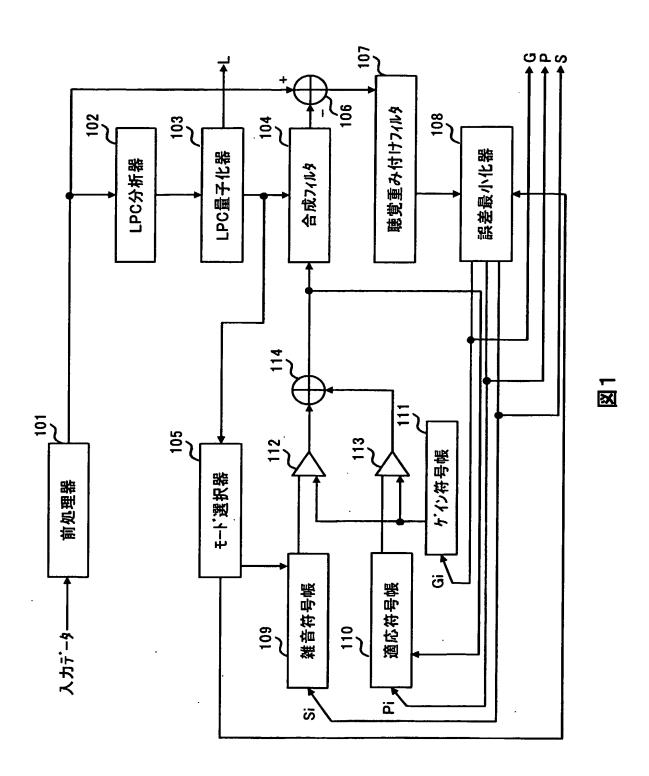
前記モードの切り替え手段は、量子化LSPパラメータのフレーム間変化を 算出する手段と、量子化LSPパラメータが定常的であるフレームにおける平 均的量子化LSPパラメータを算出する手段と、前記平均的量子化LSPパラ メータと現在の量子化LSPパラメータとの距離を算出し、特定の次数の量子 化LSPパラメータと前記平均的量子化LSPパラメータとの間の所定量の 差を検出する手段と、を有するマルチモード音声符号化装置。

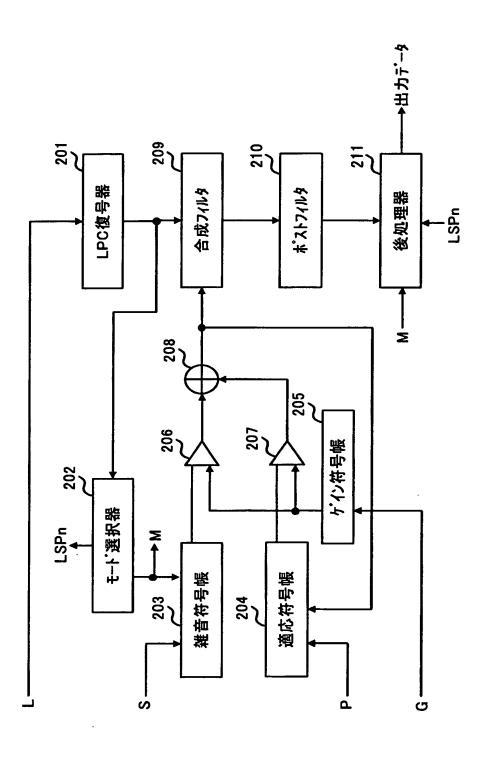
20

- 8. モードが定常雑音モードである場合に、ピッチ周期の探索範囲をサブフレーム長以上の範囲に設定する探索範囲決定手段を具備する請求項7記載の音声符号化装置。
- 25 9. 符号帳を用いてピッチ周期を決定する際において、モードに応じてピッチ 周期化利得を制御するピッチ周期化利得制御手段を具備する請求項7記載の 音声符号化装置。

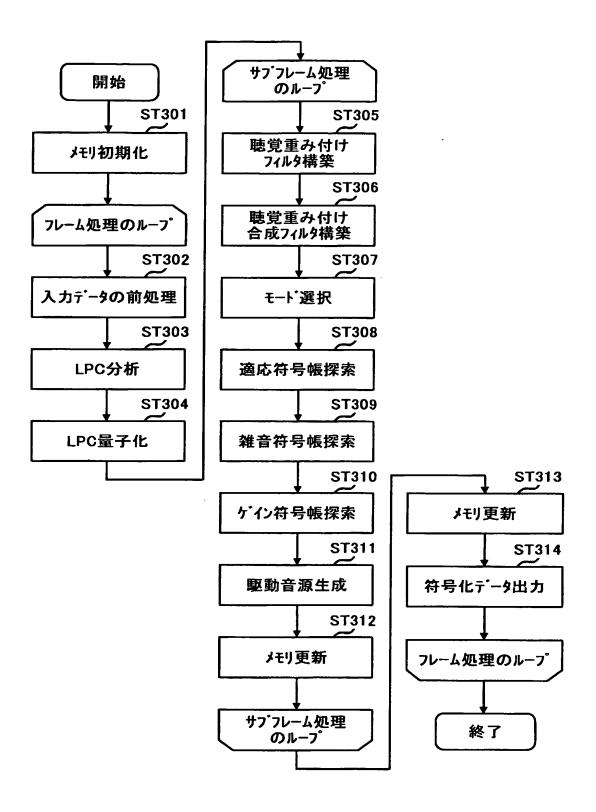
- 10. ピッチ周期化利得制御手段は、符号帳毎に利得を制御する請求項9記載の音声符号化装置。
- 11. ピッチ周期化利得制御手段は、モードが定常雑音モードである場合に、ピッチ周期化利得を下げる請求項9記載の音声符号化装置。
- 5 12. ビッチ周期の探索時において、入力音声の残差信号の自己相関関数を求める自己相関関数算出手段と、自己相関関数の結果に対してモードに応じて重みづけ処理を行う重みづけ処理手段と、重みづけ処理された自己相関関数の結果を用いてピッチ候補を選択する選択手段と、を具備する請求項7記載の音声符号化装置。

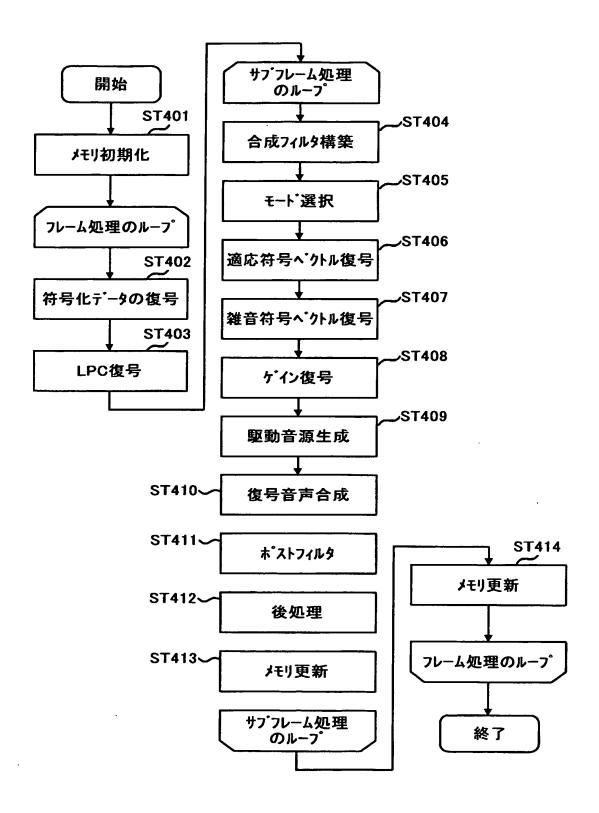
1/18





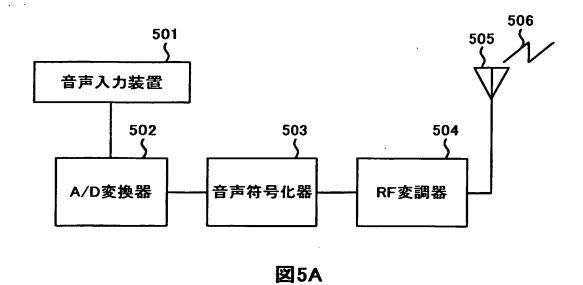
区





WO 01/52241 PCT/JP01/00062

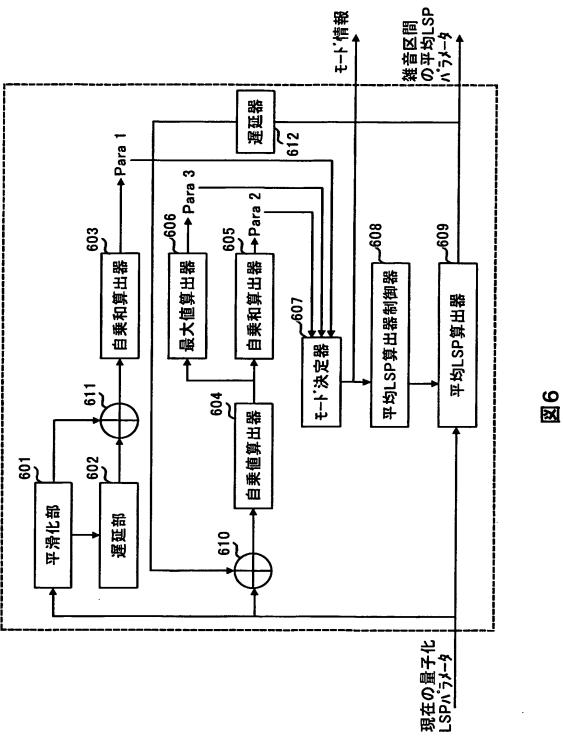
5/18



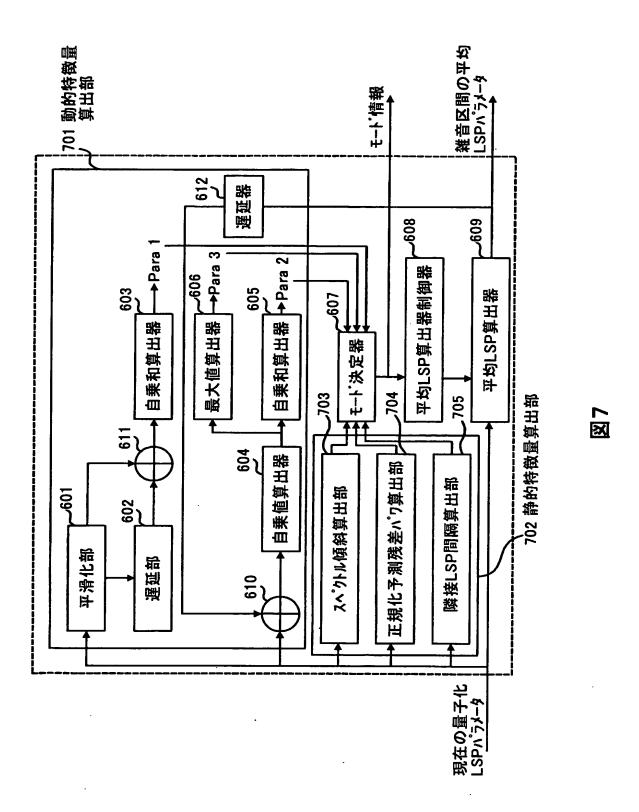
506 507 6 声出力装置 508 509 510 RF復調器 6 声復号化器 5 D/A変換器

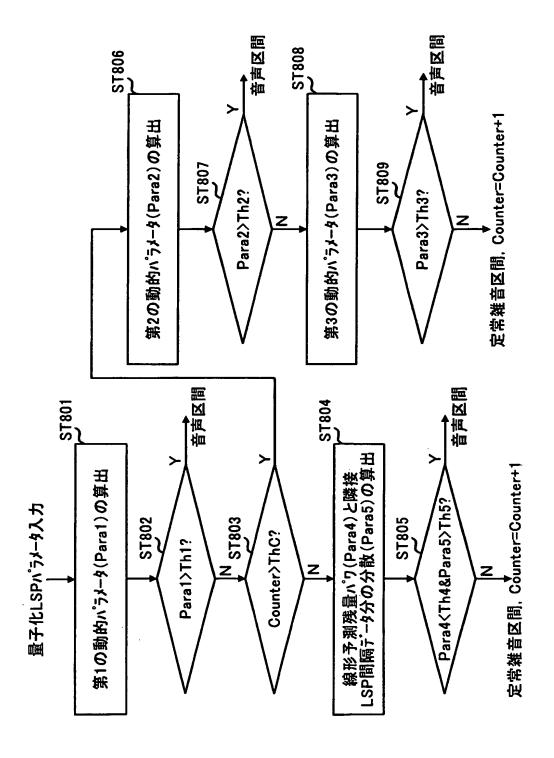
図5B

6/18



7/18





<u>家</u>

WO 01/52241 PCT/JP01/00062

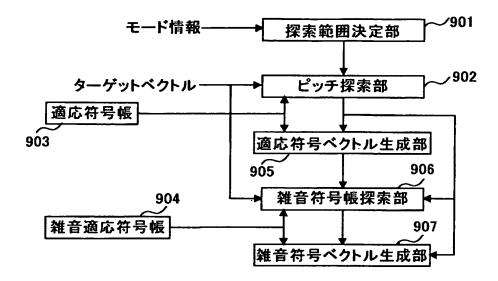
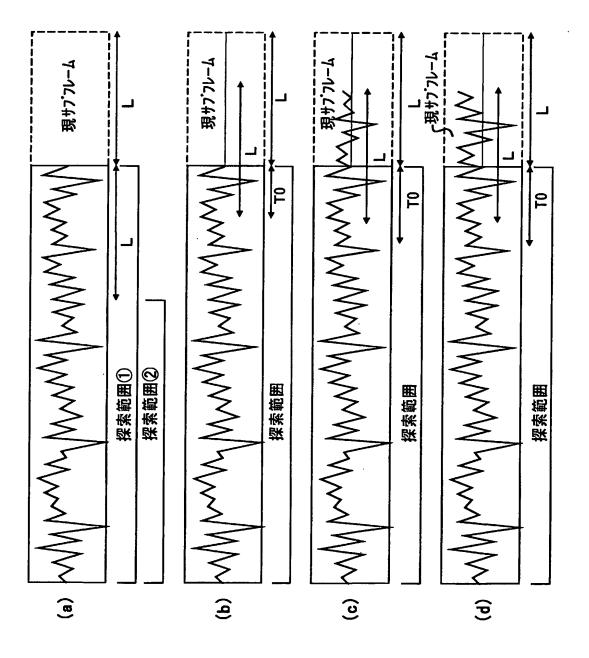


図9



<u>図</u>

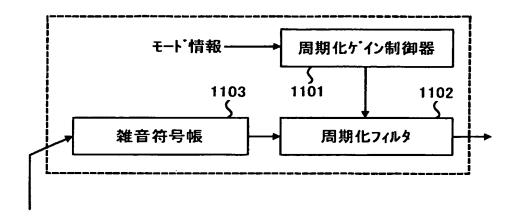


図11

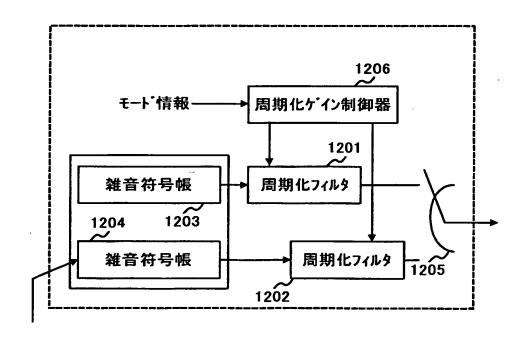


図12

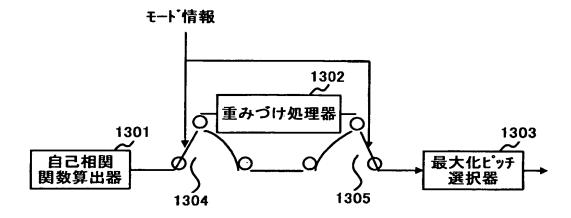
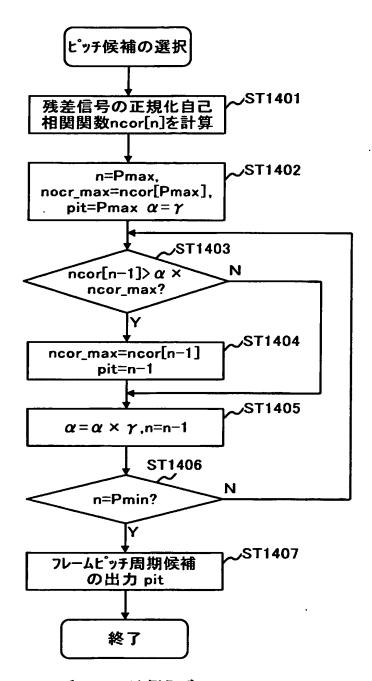


図13

WO 01/52241 PCT/JP01/00062



0<γ≦1.0、γは例えば0.994

WO 01/52241 PCT/JP01/00062

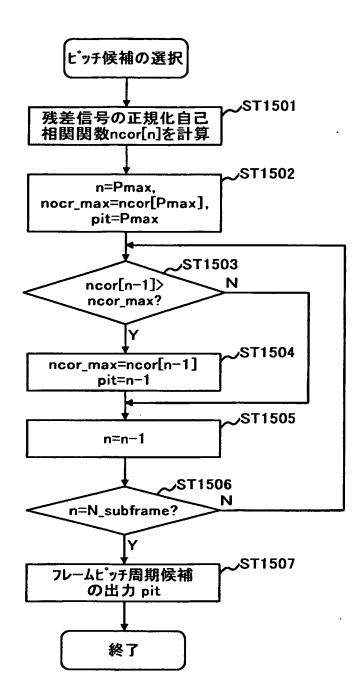
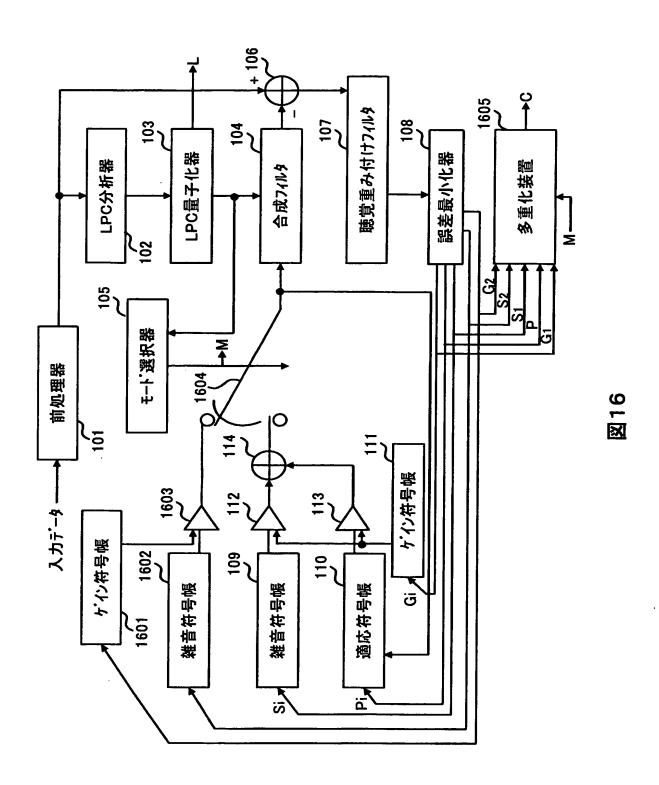
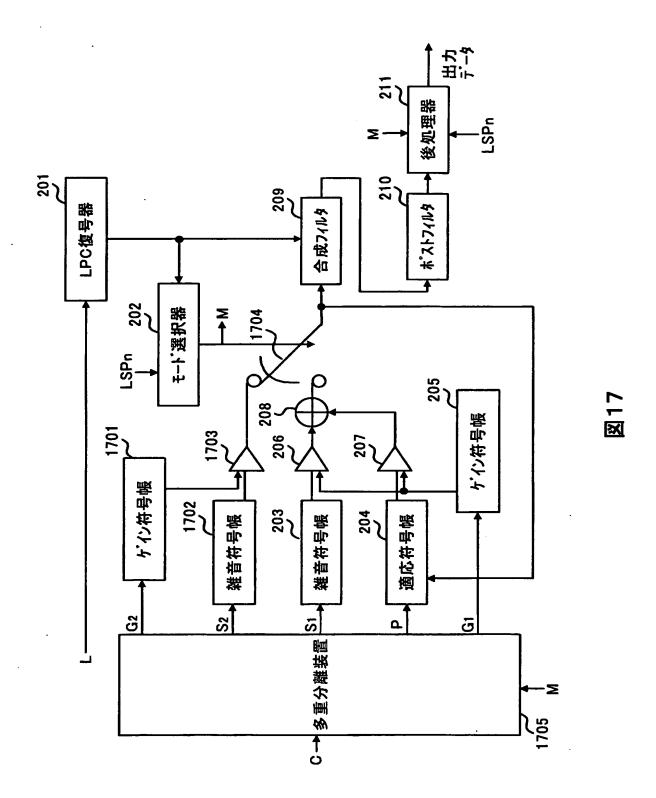


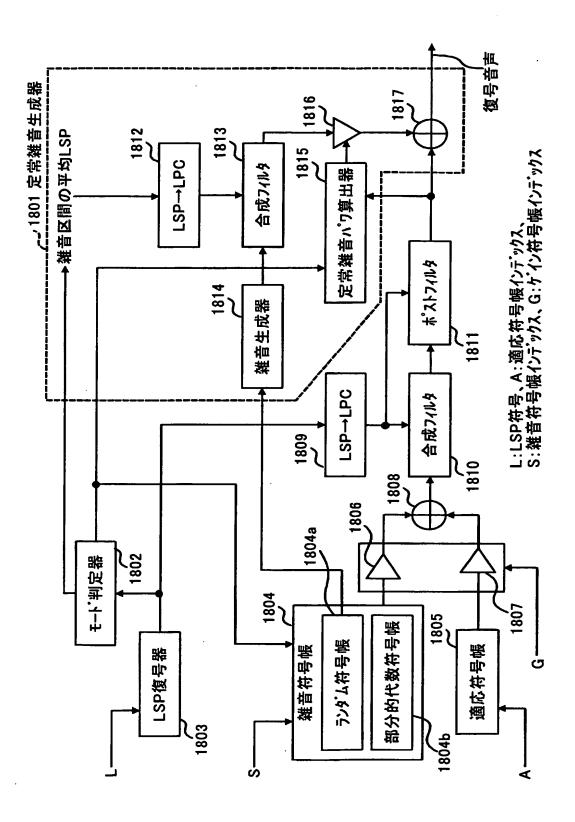
図15

15/18



16/18





<u>図</u> 18

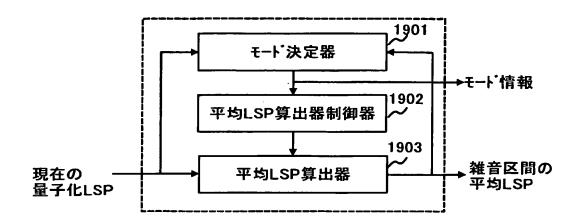
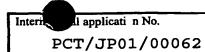
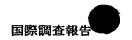


図19

INTERNATIONA ARCH REPORT



			PCT/U	201/00062	
A. CLASS Int.	GIFICATION OF SUBJECT MATTER C1 ⁷ G10L19/04, 19/12 //G10L101:12				
According to	o International Patent Classification (IPC) or to both na	tional classification ar	nd IPC		
	S SEARCHED				
Minimum do Int.	ocumentation searched (classification system followed Cl ⁷ G10L19/00-19/14, H04B14/04	by classification symb	ools)		
Jits Koka	ion searched other than minimum documentation to the uyo Shinan Koho 1922-1996 i Jitsuyo Shinan Koho 1971-2001	Toroku Jits Jitsuyo Shi	uyo Shinan K nan Toroku K	oho 1994-2001 oho 1996-2001	
	ata base consulted during the international search (nam ST FILE (JOIS), WPI (DIALOG)	e of data base and, wh	ere practicable, sea	rch terms used)	
C. DOCUI	MENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT			····	
Category*	Citation of document, with indication, where ap	• • • · · · · · · · · · · · · · · · · ·	·	Relevant to claim No.	
х	JP, 9-152896, A (Oki Electric I 10 June, 1997 (10.06.97) & US, 5826221, A	industry Co.,	Ltd.),	1-12	
A	JP, 8-185199, A (NEC Corporation 16 July, 1996 (16.07.96) & US, 5778334, A & EP, 69603 & CA, 2154911, A			1-12	
A	JP, 11-119798, A (Sony Corporat 30 April, 1999 (30.04.99) (Fa			1-12	
A	JP, 6-131000, A (NEC Corporation 13 May, 1994 (13.05.94) (Fami			1-12	
A	JP, 9-179593, A (NEC Corporation 11 July, 1997 (11.07.97) (Fam			1-12	
P,A	JP, 2000-163096, A (NEC Corpora 16 June, 2000 (16.06.00)			1-12	
	& EP, 1005022, A1 & CA, 2290	859, AI			
Furthe	r documents are listed in the continuation of Box C.	See patent fam	ily annex.		
"A" docume conside "E" earlier date "L" docume cited to special docume means docume than the	categories of cited documents: ent defining the general state of the art which is not ered to be of particular relevance document but published on or after the international filing ent which may throw doubts on priority claim(s) or which is establish the publication date of another citation or other reason (as specified) ent referring to an oral disclosure, use, exhibition or other ent published prior to the international filing date but later e priority date claimed	"X" document of par considered nove step when the document of par considered to in combined with combination bei document memb	later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art document member of the same patent family		
Date of the actual completion of the international search 10 April, 2001 (10.04.01) Date of mailing of the international search 24 April, 2001 (24)					
	Name and mailing address of the ISA/ Japanese Patent Office		Authorized officer		
Facsimile No.		Telephone N .			



A. 発明の属する分野の分	類(国際特許分類)	(I	P	C))
---------------	-----------	-----	---	----	---

G10L19/04, 19/12 Int. Cl7 //G10L101:12

調査を行った分野

調査を行った最小限資料(国際特許分類(IPC))

Int. Cl7 G10L19/00-19/14, H04B14/04, H03M7/30

最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの

日本国実用新案公報

1922-1996年

日本国公開実用新案公報

1971-2001年

日本国登録実用新案公報

1994-2001年

日本国実用新案登録公報 1996-2001年

国際調査で使用した電子データベース(データベースの名称、調査に使用した用語)

JICSTファイル (JOIS), WPI (DIALOG)

C. 関連すると認められる文献

O. Mariochio Stoonio				
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号		
X .	JP, 9-152896, A (沖電気工業株式会社), 10.6月.1997(10.06.97) &US,5826221,A	1 —12		
A	JP, 8-185199, A (日本電気株式会社), 16.7月. 1996 (16.07.96) &US, 5778334, A&EP, 696026, A2&CA, 2154911, A	1 -12		
A	JP, 11-119798, A (ソニー株式会社), 30. 4月. 1999 (30. 04. 99) (ファミリーなし)	1-12		

$|\mathbf{x}|$ C欄の続きにも文献が列挙されている。

パテントファミリーに関する別紙を参照。

* 引用文献のカテゴリー

- 「A」特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示す もの
- 「E」国際出願日前の出願または特許であるが、国際出願日 以後に公表されたもの
- 「L」優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行 日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する 文献(理由を付す)
- 「O」ロ頭による開示、使用、展示等に言及する文献
- 「P」国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願

- の日の後に公表された文献
- 「T」国際出願日又は優先日後に公表された文献であって 出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理論 の理解のために引用するもの
- 「X」特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明 の新規性又は進歩性がないと考えられるもの
- 「Y」特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以 上の文献との、当業者にとって自明である組合せに よって進歩性がないと考えられるもの
- 「&」同一パテントファミリー文献

国際調査を完了した日

10.04.01

国際調査報告の発送日

24.04.01

国際調査機関の名称及びあて先

日本国特許庁(ISA/JP) 郵便番号100-8915

東京都千代田区霞が関三丁目4番3号

特許庁審査官(権限のある職員)

山下 剛史

8946

電話番号 03-3581-1101 内線 3540



	四	
	関連すると認められる文献	関連する
引用文献の カテゴリーギ	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	請求の範囲の番号
A	JP, 6-131000, A (日本電気株式会社), 13.5月. 1994 (13.05.94) (ファミリーなし)	1 -12
A	JP, 9-179593, A (日本電気株式会社), 11. 7月. 1997 (11. 07. 97) (ファミリーなし)	1 -12
P, A	JP, 2000-163096, A (日本電気株式会社), 16. 6月. 2000 (16. 06. 00) &EP, 1005022, A1&CA, 2290859, A1	1 -12
	QEI, 1000022, MI Ceon, 2230000, MI	